

タイプ 8741

質量流量メータ/質量流量コントローラ



取扱説明書

技術的変更を行うことがあります。

© Bürkert SAS, 2017 - 2024

Operating Instructions 2402/04 00568707 / Original EN

目次

1	本取扱説明書について	7
1.1	メーカー	7
1.2	記号	7
1.3	用語と略語	8
2	セキュリティ	9
2.1	使用目的	9
2.2	安全注意事項	9
3	製品説明	12
3.1	装置の構造	12
3.2	製品の識別	15
3.2.1	銘板	15
3.2.2	較正プレート	16
3.2.3	適合性認証	16
3.2.4	装置上の記号とマーク	16
3.3	表示エレメント	17
3.3.1	ステータス表示	17
3.3.2	NAMUR mode	17
3.3.3	ネットワークステータス表示	18
3.3.4	通信表示	18
3.4	機能	19
3.4.1	サービスbüSインターフェース	19
3.4.2	コントロールバルブがアクチュエータとして機能します	19
3.4.3	メモリーカード	20
4	テクニカルデータ	21
4.1	規格および指令	21
4.2	動作条件	21
4.3	流体データ	22
4.4	電気データ	23
4.5	機械データ	26
4.6	通信	27
4.6.1	産業用イーサネット : EtherCAT	27

4.6.2	産業用イーサネット : EtherNet/IP	27
4.6.3	産業用イーサネット : Modbus TCP	28
4.6.4	産業用イーサネット : PROFINET IO	28
5	流体接続	29
5.1	可能な流体接続	29
5.2	取付け手順	29
5.2.1	Gめねじ接続	29
5.2.2	NPTめねじ接続	31
5.2.3	フランジ接続	31
5.2.4	おねじ式真空フィッティングによる接続	32
5.2.5	おねじ式クランプリング接続による接続	32
5.2.6	クランプ接続	32
6	電氣的接続部	33
6.1	その他の書類	33
6.2	büS/CANopenタイプ	33
6.2.1	BürkertのbüS延長ケーブル付き	33
6.2.2	BürkertのbüSケーブル付き	34
6.2.3	CANopenケーブル付き	35
6.3	D-Sub-DE-9プラグによるアナログタイプの配線	35
6.3.1	デジタル入力	37
6.3.2	リレー出力	38
6.4	アナログタイプを6ピン端子台で配線します。	39
6.5	産業用イーサネットタイプを以下のように配線します。	40
6.6	ネットワークパラメータの変更	42
6.6.1	製品のウェブサーバー経由	42
6.6.2	ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用	43
6.7	RS-485/Modbus RTUタイプの配線	44
6.8	機能アースを接続する	45
7	コミッショニング	46
7.1	コミッショニング	46
8	Bürkertコミュニケーターによる構成	47
8.1	設定ツール	47
8.2	Bürkertコミュニケーターとの接続	47

8.3	産業用イーサネットアドレスの設定.....	49
8.4	機能.....	49
8.4.1	スイッチオフ閾値.....	49
8.4.2	フラッシングモード.....	50
8.5	流体変更.....	50
8.6	ユーザー定義の調整.....	50
8.7	基準値源と定格運転モード.....	51
8.8	定格運転モード.....	52
8.9	通常モード.....	53
8.9.1	アナログタイプ.....	54
8.9.2	産業用イーサネットタイプ.....	54
8.10	制御パラメータの最適化 (MFC).....	54
8.11	基準値 (MFC) のソース選択.....	55
8.12	通信なしの基準値.....	56
8.13	büSモードとCANopenモードの切り替え.....	57
9	メンテナンス.....	58
9.1	ステンレス鋼メッシュフィルターの点検とクリーニング。.....	58
9.2	工場でのクリーニングと再較正.....	59
9.3	メモリカードを交換してください。.....	59
10	障害.....	62
10.1	ステータス表示が赤く点灯します。.....	62
10.2	ステータス表示がオレンジに点灯します。.....	65
10.3	製品ステータス表示が黄色に点灯する。.....	68
10.4	製品ステータス表示が青く点灯します。.....	71
10.5	ステータス表示がオフになっています。.....	71
10.6	製品ステータス表示が定期的にオフになります。.....	72
10.7	交換した装置が、交換前の値を適用しません.....	72
10.8	交換した装置が、故障した装置のすべての値を適用するわけではありません.....	72
10.9	質量流量がありません.....	72
10.10	不安定な測定値.....	73
10.11	基準値は0%ですが、流体はまだ流れています。.....	74

10.12 0%の基準値で、質量流量はありませんが、ゼロ以外の質量流量が測定される	75
10.13 基準値に達していない	75
10.14 ネットワークステータス表示	76
11 スペアパーツ、アクセサリ	77
11.1 電気アクセサリ	77
11.2 G内ねじ接続部付き装置用クランプリング接続	78
11.3 メッシュフィルター	78
11.4 追加のソフトウェア	79
12 取り外し	80
12.1 分解	80
13 ロジスティクス	81
13.1 輸送、保管	81
13.2 返品	81
13.3 廃棄処分	81

1 本取扱説明書について

本説明書は、製品の重要な一部であり、ユーザーが安全に設置および操作いただけるようご案内するためのものです。説明書に記載されている注意事項や指示には、本製品の使用において必ず従ってください。

- 製品を初めて使用する前に、安全に関する章をよくお読みになり、それに従ってください。
- 製品の作業を行う前に、説明書の該当セクションをよくお読みになり、遵守してください。
- 説明書は今後の参考のために保管し、次のユーザーに渡してください。
- ご不明な点がございましたら、Bürkert社営業所にお問い合わせください。



製品に関する詳しい情報は、country.burkert.comをご覧ください。

1.1 メーカー

Bürkert SAS

20, rue du Giessen

F-67220 TRIEMBACH-AU VAL



お問合せ先は、country.burkert.comの「連絡先」メニューをご覧ください。

1.2 記号



危険！

死亡または重傷を負う可能性のある危険を警告します。



警告！

死亡または重傷につながる可能性のある危険を警告します。



注意！

軽傷または軽度の怪我を引き起こす可能性のある危険を警告します。

注意！

製品またはシステムに損傷を与える可能性のある物的損害を警告します。



重要な追加情報、ヒントおよび推薦事項を示します。



本説明書あるいは他の文書の情報の参照指示です。

→ 実施すべき作業手順を示します。

✓ 結果を示します。

Menu ソフトウェアテキストを示します。

1.3 用語と略語

本説明書で使用されている用語と略語は、次の定義を表しています。

装置	タイプ8741
MFM	質量流量メータ
MFC	質量流量コントローラ
büS	Bürkertが開発したCANopenプロトコルに基づく通信バス
bar	相対圧力の単位

2 セキュリティ

2.1 使用目的

MFM装置は、純ガスやドライガスの質量流量を測定するために使用されます。

MFC装置は、純ガスやドライガスの質量流量を測定および調整するために使用されます。

許可された流体は**テクニカルデータ [▶ 21]**に記載されています。

安全で欠陥のない操作のための前提条件は、適切な輸送、保管、設置、コミッショニング、操作およびメンテナンスです。

説明書は装置の一部です。本装置は説明書に記載された範囲内での使用のみを意図しています。説明書、契約文書または銘板に記載されていない装置の使用は、人への重傷または死亡、装置または物的損傷、周囲または環境への危険をもたらす可能性があります。

- 訓練された専門技術者のみが、装置の設置、操作、保守を行うことができます。**安全注意事項 [▶ 9]**の人員資格を参照して下さい。
- 製品は、Bürkertが推奨する、もしくは承認する場合にのみ、他社の製品やコンポーネントと組み合わせて使用してください。
- 製品は、技術的に完璧な状態でのみ使用してください。
- 装置は屋内でのみ使用してください。
- 装置を開けないでください。
- 振動のある危険エリアでは装置を使用しないでください。

2.2 安全注意事項

装置で作業する人員の資格

装置を不適切に使用すると、人が重傷を負ったり死亡したりする可能性があります。事故を避けるため、装置を扱うすべての人は以下の最低条件を満たす必要があります。

- 本説明書の範囲内で、装置の作業を安全な方法で行ってください。
- 装置を使用する際の危険を認識し、回避してください。
- 説明書を理解し、説明書に記載されている情報を適切に実行してください。

事業者の責任

事業者は、現地の安全規則をスタッフに関するものも含めて遵守する責任を負います。

- 技術上の一般規則を遵守してください。
- 製品は地域の規制に従って設置してください。
- 装置の使用場所に起因する危険は、適切な運用指示により、事業者が回避できるようにする必要があります。

静電気による危険がある部品およびアセンブリ

装置には、静電気放電 (ESD) に過敏に反応する電子部品が含まれています。静電気を帯びた人員や物品との接触はこれらの部品の損傷につながります。最悪の場合、これらの部品が瞬時に破壊したり、コミッショニング後に故障する恐れがあります。

- 急激な静電気放電による損傷の可能性を最小限に抑えるか、または回避するために、EN 61340-5-1 の要件を満たしてください。
- 電子部品を電源電圧時に接触させないでください。

電気コンポーネントによる感電

通電部品に触れると、重大な感電を引き起こす可能性があります。その結果、人が重傷を負ったり死亡したりする恐れがあります。

- 装置またはシステムでの作業に先立って、電圧のスイッチを切ってください。再度電源がオンにならないようにします。
- 現行の電気製品に関する事故防止規則および安全規則を遵守してください。

変更やその他の改造、スペアパーツおよびアクセサリ

装置の変更、誤った設置、承認されていない装置やコンポーネントの使用は、事故や怪我につながる可能性があります。

- 装置に変更を加えないでください。
- 装置に物理的負荷をかけないでください。
- 使用する装置またはコンポーネントの取扱説明書を遵守してください。
- 承認された装置またはコンポーネントと組み合わせてのみ装置を使用してください。

Bürkertの要件を満たさないスペアパーツやアクセサリは、装置の動作上の安全性を損ない、事故を引き起こす可能性があります。

- 動作上の安全性を確保するために、Bürkertの純正部品のみを使用してください。

適切な輸送、保管、設置、コミッショニング、メンテナンスの後にのみ運転してください

不適切な輸送、保管、設置、コミッショニング、メンテナンスは、装置の動作上の安全性を脅かし、事故を引き起こす可能性があります。その結果、人が重傷を負ったり死亡したりする恐れがあります。

- 本説明書に記載されている作業のみを実行してください。

- 適切なツールを使用して、作業を実行してください。
- その他の作業は、Bürkertのみが行うことができます。

装置での作業

停止していない装置での作業、不正なスイッチオン、またはシステムの制御されていない起動は、事故を引き起こす可能性があります。その結果、人が重傷を負ったり死亡したりする恐れがあります。

- 作業は停止した装置に対してのみ実行してください。
- 正しい手順と方法で製品やプロセスを起動してください。不正に電源供給や加圧が生じない様に保護処置をしてください。
- プロセスを中断した後は、製品を制御できる状態で再起動してください。順序を遵守してください。
 1. 電気または空圧供給を適用してください。
 2. 流体を適用します。

技術的限界値と流体

技術的限界値への不適合や不適切な流体により、装置が損傷し、漏れを引き起こす可能性があります。その結果、事故が発生したり、人が重傷を負ったり死亡したりする恐れがあります。

- 限界値を遵守して下さい。テクニカルデータ [▶ 21]および銘板の情報を参照してください。
- テクニカルデータ [▶ 21]章に記載されている流体接続部にのみ流体を注入してください。
- 使用する流体の安全データシートを遵守してください。

圧力下の流体

加圧された流体は、人に重傷を負わせる可能性があります。過圧または圧力衝撃により、装置またはラインが破裂する可能性があります。欠陥のある空気圧ラインや、しっかりと固定されていないラインは、緩んで動き回ることがあります。

- 装置またはシステムの使用前に圧力を抜いてください。ラインのエア抜きまたは排出を行ってください。
- 流体の許容された圧力範囲を遵守してください。
- 流体の許容された温度範囲を遵守してください。

高温の表面と火災の危険

装置の表面は、高速切り替え駆動部や高温の流体によって高温になることがあります。

- 適切な手袋を着用してください。
- 可燃性の材料や流体を製品から遠ざけてください。

3 製品説明

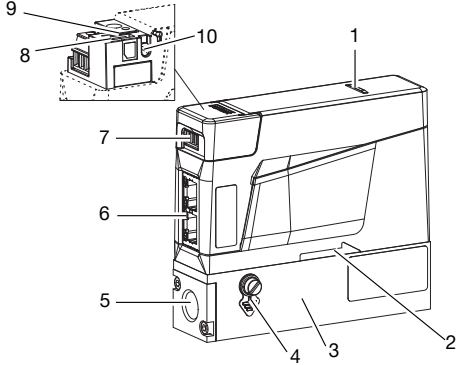
本製品は、究極の精度で流体を制御するために使用されます。

この文書では以下のタイプについて説明します。

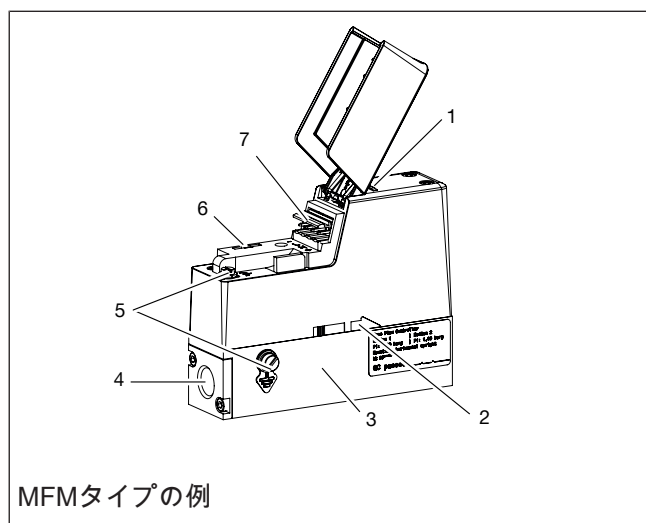
- MFMアナログ
- MFM büS/CANopen
- MFM 産業用イーサネット
- MFM RS-485/Modbus RTU
- 比例バルブ付きMFCアナログ
- 比例バルブ付きMFC büS/CANopen
- 比例バルブ付きMFC産業用イーサネット
- 比例バルブ付きMFC RS-485/Modbus RTU

3.1 装置の構造

MFMアナログおよび産業用イーサネット

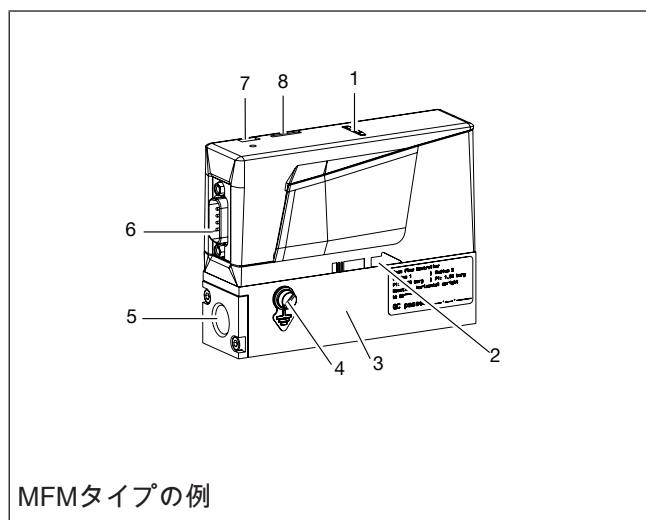
 <p>MFCタイプの例</p>	<ol style="list-style-type: none"> 1. ステータス表示 2. フロー方向のマーキング 3. 基本ブロック 4. 機能接地接続部 5. 流体接続 6. 電気接続部 7. アナログ：不使用 産業用イーサネット：3ピン着脱式端子台 8. büSインターフェース 9. メモリーカード用差込スロット 10. アナログ：不使用 産業用イーサネット：通信表示
---	---

MFM büS/CANopen



1. ステータス表示
2. フロー方向のマーキング
3. 基本ブロック
4. 流体接続
5. 機能接地接続部
6. メモリーカード用差込スロット
7. 電気接続部

MFM RS-485/Modbus RTU



1. ステータス表示
2. フロー方向のマーキング
3. 基本ブロック
4. 機能接地接続部
5. 流体接続
6. 電気接続部
7. büSインターフェース
8. メモリーカード用差込スロット

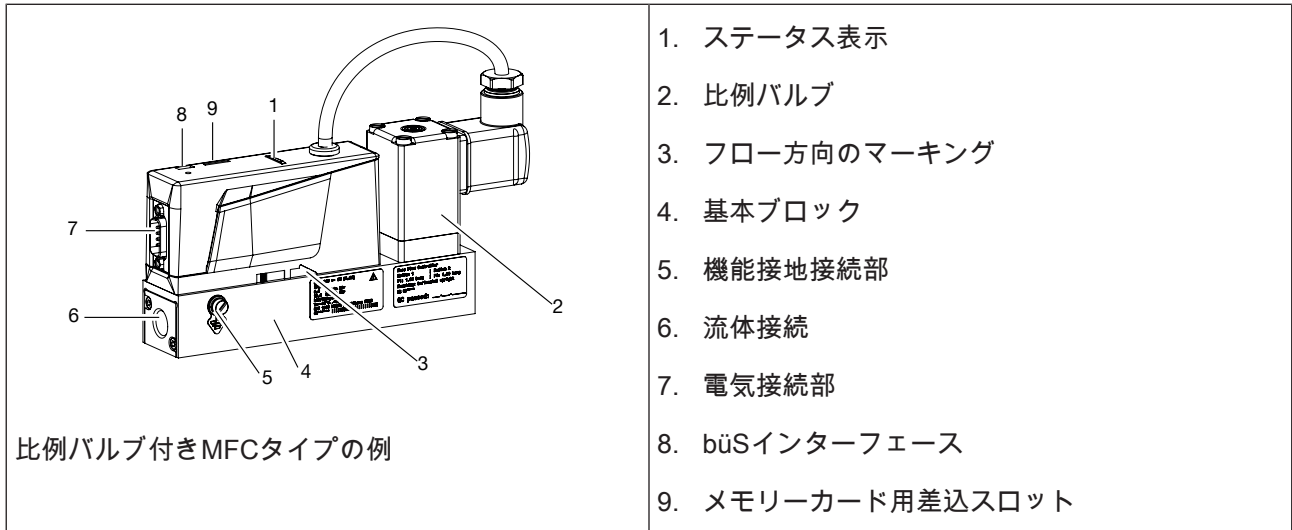
比例バルブ付きのMFCアナログおよび産業用イーサネット

	<ol style="list-style-type: none"> 1. ステータス表示 2. 比例バルブ 3. フロー方向のマーキング 4. 基本ブロック 5. 機能接地接続部 6. 流体接続 7. 電気接続部
<p>比例バルブ付きMFCタイプの例</p>	<ol style="list-style-type: none"> 8. アナログ：不使用 産業用イーサネット：3ピン着脱式端子台 9. bUSインターフェース 10. メモリーカード用差込スロット 11. アナログ：不使用 産業用イーサネット：通信表示

比例バルブ付きMFC bUS/CANopen

	<ol style="list-style-type: none"> 1. ステータス表示 2. 比例バルブ 3. フロー方向のマーキング 4. 基本ブロック 5. 流体接続 6. 機能接地接続部 7. メモリーカード用差込スロット 8. 電気接続部
<p>比例バルブ付きMFCタイプの例</p>	

比例バルブ付きMFC RS-485/Modbus RTU



3.2 製品の識別

3.2.1 銘板

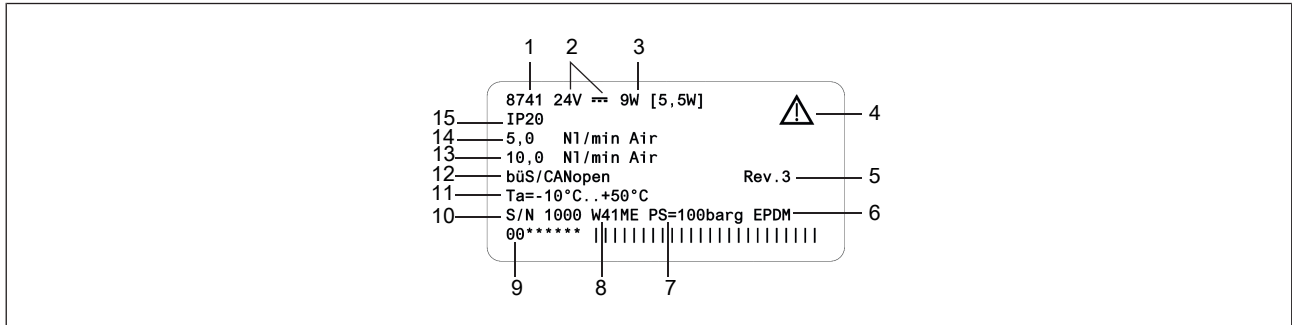


図 1: タイプ8741の銘板例

1	タイプ	2	動作電圧
3	消費電力	4	注記：取扱説明書を遵守してください
5	Bürkert内部バージョン	6	シール材
7	最大動作圧力	8	製造コード
9	注文番号	10	シリアル番号
11	周囲温度	12	プロトコル
13	公称流量 (Qnom)、ユニットおよび作動ガス 2	14	公称流量 (Qnom)、ユニットおよび作動ガス 1
15	保護等級		

3.2.2 較正プレート

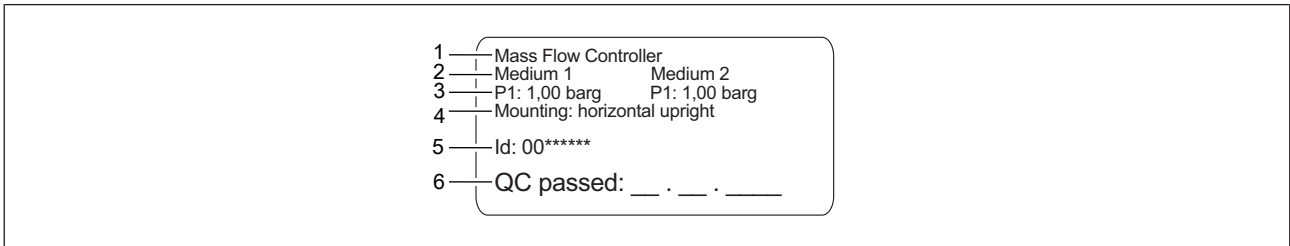


図 2: 較正プレートの例

1	タイプ	2	較正流体
3	較正圧力	4	取り付け位置
5	注文番号	6	較正日

3.2.3 適合性認証

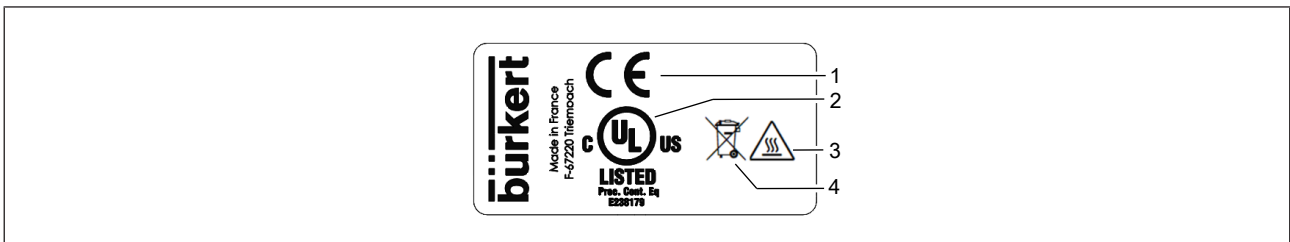


図 3: 適合マーク

1	CE認証マーク	2	米国および/またはカナダの認証マーク
3	警告：高温の表面	4	廃棄処分に関する注記

3.2.4 装置上の記号とマーク

-  アース接続
-  直流電流

産業用イーサネットタイプ

DC-B0-58-FF-FF-FF MACアドレスマークの例

ETH1、ETH2 Ethernet接続

3.3 表示エレメント

3.3.1 ステータス表示

ステータス表示は、NAMUR推奨NE 107に従ってカラーを変更します。NAMUR mode [▶ 17]を参照してください。

ステータス表示のカラーは以下のことを示します。

- 装置診断がアクティブかどうかを示します。診断機能は装置上でアクティブであり、非アクティブにすることはできません。
- 診断機能がアクティブな場合、ステータス表示には診断イベントが生成されたかどうか表示されます。複数の診断イベントが生成されている場合、ステータス表示には最も優先度の高い診断イベントが表示されます。

ステータス表示が点滅している場合、装置はソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」などのユーザーインターフェースで選択されています。

→ 製品ステータス表示で示された問題を解決するには、[障害 \[▶ 62\]](#)を参照してください。

3.3.2 NAMUR mode

ステータス表示には、NAMUR推奨107 (NE 107) に基づいて装置とその周辺機器のステータスが表示されます。

異なるメッセージがある場合、ステータス表示は常に最も優先度の高いメッセージのカラーを示します (赤 = 故障 = 最高の優先度)。

カラー	カラーコード	ステータス	説明
赤	5	故障、エラーまたは障害	製品またはその周辺機器の誤作動により、通常モードは不可能です。
オレンジ	4	機能チェック	装置が作動しているため、通常モードは一時的に不可能です。
黄	3	仕様外	製品の環境条件またはプロセス条件が指定範囲外です。装置内診断は、装置またはプロセスプロパティの問題を示します。
青	2	メンテナンス要件	製品は通常モードですが、すぐに機能が制限されます。 → 製品のメンテナンス
緑	1	診断がアクティブ	装置はエラーなく動作しており、診断はアクティブです。

カラー	カラーコード	ステータス	説明
白	0	診断が非アクティブ	装置の電源はオンで、診断は非アクティブです。

表 1: NE 107に基づくステータス表示

3.3.3 ネットワークステータス表示

産業用イーサネットタイプ

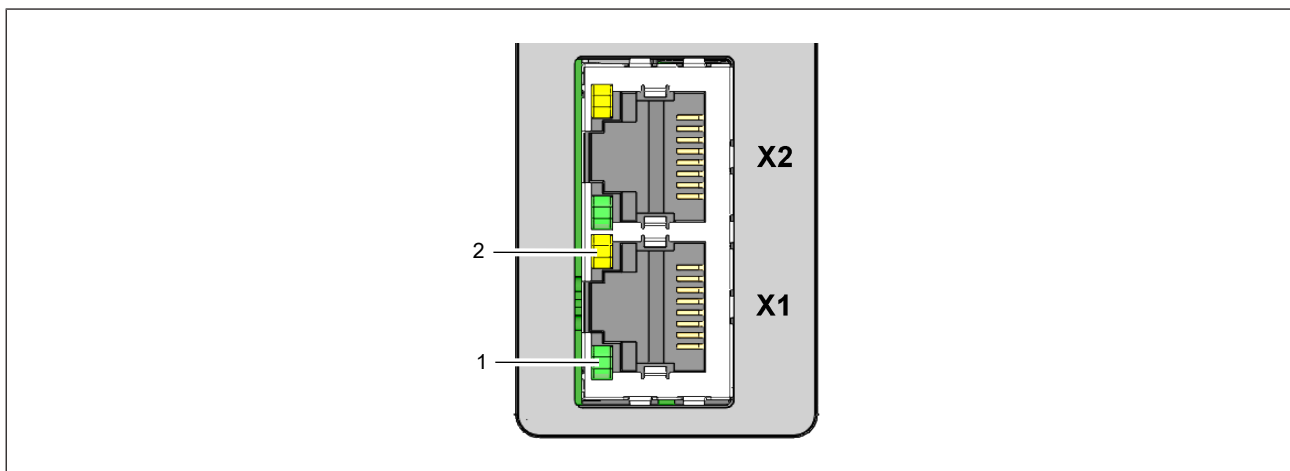


図 4: RJ45 ソケットのLEDの位置および説明

1	Link/Act LED (緑)	2	Link LED (黄)
---	--------------------	---	----------------

3.3.4 通信表示

産業用イーサネットタイプ

このLEDは、装置とPLC (内蔵プログラマブルコントローラ) 間の通信ステータスを示します。

LED表示	説明	意味
緑	実行	PLCへの接続がアクティブです。
赤	エラー	PLCへの接続が非アクティブです。

表 2: 通信表示の説明

3.4 機能

3.4.1 サービスbüSインターフェース

アナログタイプ

産業用イーサネットタイプ

RS-485/Modbus RTUタイプ

サービスbüSインターフェースは、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を用いた装置の短期的なメンテナンスにのみ使用されます。

ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」はWindows上で稼働します。[Bürkertコミュニケーターとの接続](#) [▶ 47](#)を参照してください

そのためには、アクセサリとして購入可能なUSB-büSインターフェースセットが必要です。[スペアパーツ、アクセサリ](#) [▶ 77](#)を参照してください

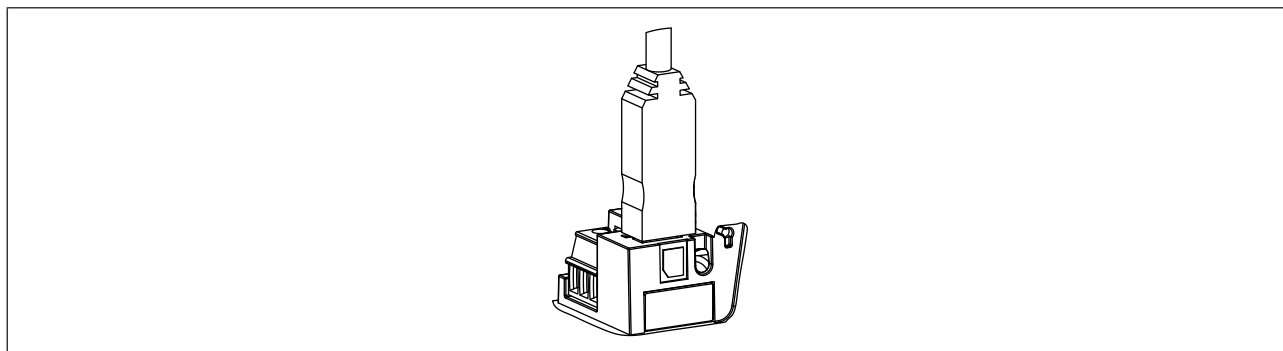


図 5: 装置の対応する接続部に挿入されたbüSスティック

3.4.2 コントロールバルブがアクチュエータとして機能します

比例バルブ付きMFC

制御バルブは、直動式の通常閉比例バルブです。

次の条件が満たされた場合、比例バルブが密閉機能を引き継ぎます。

- 装置は指定された圧力範囲内で使用されます。
- 装置には、FKMまたはEPDMなどの柔らかい素材で作られたバルブシートシーリングが装備されています。



バルブシートシーリングがPCTFEなどの硬い素材できている場合、比例バルブが漏れる可能性があります。

バルブシートサイズが0.05 mmまたは0.1 mmのバルブは、バルブシートシーリングが硬い素材から作られています。

測定値が不安定になる場合があります。不安定な測定値 [▶ 73]をご参照ください

3.4.3 メモリーカード



メモリーカードに欠陥があるか紛失した場合は、Bürkert販売店で新しいメモリーカードを入手できます。

本装置は、メモリカードがすでに挿入されている状態で使用できます。

装置に通電する場合、2つのオプションがあります。

- 挿入されたメモリーカードに装置固有のデータが保存されている場合、このデータは装置に採用されます。装置が納品される際、メモリーカードには装置固有のデータが含まれています。保存されているデータリストについては、country.burkert.comからダウンロードできるファイルDevice Description Fileを参照してください。
- 挿入されたメモリーカードが空の場合、装置はメモリーカードに独自のデータをロードします。新しいメモリーカードは空です。

メモリーカードのデータは、同じ注文番号の別の装置に転送することができます。たとえば、欠陥のある装置から新しい装置にデータを転送できます。

büS-/CANopenタイプ

メモリーカードを使用しない場合、büS-/CANopenタイプはConfig-Clientをサポートします。

詳細情報については、country.burkert.comからダウンロードできる取扱説明書「Bürkert装置の集中設定管理」をご覧ください。

4 テクニカルデータ

4.1 規格および指令

本装置は、関連するEU調和規制に対応しています。本装置は、英国の法律の要件にも準拠しています。EU適合宣言/英国適合宣言の現行バージョンには、適合性評価手順で使用された整合規格が含まれていません。

4.2 動作条件

MFM

周囲温度	-10 ~ +50 °C
保管温度	-10 ~ +70 °C
保護等級 (EN 60529/IEC 60529)	IP20*
	*ケーブル、プラグおよびソケットが正しく接続されている場合、Bürkert によって検証され、ULによって評価されていません。
流体温度	<ul style="list-style-type: none"> ■ -10 ~ +70 °C ■ 酸素の場合は-10 ~ +60 °C
流体	銘板を参照 清潔で乾燥した状態。DIN ISO 8573-1に準拠した品質等級。
動作圧力	最大10 bar
相対湿度	<95%、結露なきこと

比例バルブ付きMFC

周囲温度	-10 ~ +50 °C
保管温度	-10 ~ +70 °C
保護等級 (EN 60529/IEC 60529)	IP20*
	*ケーブル、プラグおよびソケットが正しく接続されている場合、Bürkert によって検証され、ULによって評価されていません。
流体温度	<ul style="list-style-type: none"> ■ -10 ~ +70 °C ■ 酸素の場合は-10 ~ +60 °C

流体	銘板を参照 清潔で乾燥した状態。DIN ISO 8573-1に準拠した品質等級。
動作圧力	最大10 bar (比例バルブの呼び径による)
相対湿度	<95%、結露なきこと

4.3 流体データ

較正流体	動作流体またはエア
質量流量範囲 (N2基準 (I _N /min))	<ul style="list-style-type: none"> ■ 0.025 ~ 160 I_N/min (測定範囲1:50の場合) ■ 0.01 ~ 160 I_N/min (測定範囲1:20の場合)
測定精度、1分間のウォームアップ 時間後	測定値の±0.8%* フルスケール値の±0.3%*
	* 流体が較正流体と異なる場合、実際の測定精度がデータシートに指定されている値と異なる場合があります。動作流体として天然ガスを使用する場合、測定精度は天然ガスの組成に依存し、その組成は産地や季節によって異なる場合があります。
測定範囲のダイナミクス	1:20 (Q _{nom} < 0.025 I _N /min) 1:50 (Q _{nom} ≥ 0.025 I _N /min) その他はご要望に応じて
再現性	フルスケール値の±0.1%

流体の品質

注意！

作動ガスは、次の要件を満たすために品質基準を満たしている必要があります：

- 装置の必要な測定精度
- 安全要件に準拠
- MFCの制御精度に準拠

⇒ 品質基準の詳細については、ISO 8573-1を参照してください。

基準	品質等級	値
最大粒度	2	1 μm
粒子の最大密度：	2	1 mg/m ³
圧力下の最大露点	4	3 °C

基準	品質等級	値
最大油分量	1	0.01 mg/m ³

表 3: 流体の品質基準、ISO 8573-1、圧縮空気 — パート1 : 不純物と純度クラス。

4.4 電気データ

MFMアナログ

動作電圧	24 V DC±10%
消費電力	<1 W
測定値のアナログ入力 0/4 ~ 20 mA	最大入力インピーダンス : 200 Ω 分解能 : 5 μA
測定値のアナログ入力 0 ~ 5/10 V	最小入力インピーダンス : 20 kΩ 分解能 : 2.5 mV
測定値のアナログ出力 0/4 ~ 20 mA	最大ループインピーダンス : 動作電圧24 V DC時で600 Ω 分解能 : 20 μA
測定値のアナログ出力 0 ~ 5/10 V	最大電流 : 20 mA 分解能 : 10 mV
デジタル入力 0 ~ 0.2 V	レベル1をアクティブ化する
デジタル入力 1 ~ 4 Vまたは開	レベル2をアクティブ化する
デジタル入力 5 ~ 28 V	レベル3をアクティブ化する
リレー出力タイプ	リレー — 通常閉接点 (オープナー)、無電圧
最大定格出力	1 A、30 V、30 VA
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ 6ピン端子台、5.0 mmピッチ ■ D-Sub-DE-9プラグ ■ サービスbüSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定 :	75 °C

MFM 産業用イーサネット

動作電圧	24 V DC±10%
消費電力	<1 W
通信インターフェース	産業用イーサネット : PROFINET、EtherNet/IP、EtherCAT、Modbus TCP
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ 3ピン端子台、3.5 mmピッチ ■ 2 RJ45ソケット ■ サービスbùSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定 :	75 °C

MFM bùS/CANopen

動作電圧	24 V DC±10%
消費電力	<1 W
通信インターフェース	bùSおよびCANopen。通信タイプは、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で選択できます。
電気接続	4ピン接続端子、ピッチ5.08 mm
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定 :	75 °C

MFM RS-485/Modbus RTU

動作電圧	24 V DC±10%
消費電力	<1 W
通信インターフェース	Modbus RTU (リスト0または1)。通信タイプは、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で選択できます。
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ D-Sub-DE-9プラグ ■ サービスbùSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定 :	75 °C

MFC アナログ

動作電圧	24 V DC±10% 残留リップル<2%
消費電力	銘板を参照
測定値のアナログ入力 0/4 ~ 20 mA	最大入力インピーダンス : 200 Ω 分解能 : 5 μA
測定値のアナログ入力 0 ~ 5/10 V	最小入力インピーダンス : 20 kΩ 分解能 : 2.5 mV
測定値のアナログ出力 0/4 ~ 20 mA	最大ループインピーダンス : 動作電圧24 V DC時で600 Ω 分解能 : 20 μA
測定値のアナログ出力 0 ~ 5/10 V	最大電流 : 20 mA 分解能 : 10 mV
デジタル入力 0 ~ 0.2 V	レベル1をアクティブ化する
デジタル入力 1 ~ 4 Vまたは開	レベル2をアクティブ化する
デジタル入力 5 ~ 28 V	レベル3をアクティブ化する
リレー出力タイプ	リレー — 通常閉接点 (オープナー)、無電圧
最大定格出力	1 A、30 V、30 VA
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ 6ピン端子台、5.0 mmピッチ ■ D-Sub-DE-9プラグ ■ サービスbüSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定 :	75 °C

MFC産業用イーサネット

動作電圧	24 V DC±10% 残留リップル<2%
消費電力	銘板を参照

通信インターフェース	産業用イーサネット：PROFINET、EtherNet/IP、EtherCAT、Modbus TCP
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ 3ピン端子台、3.5 mmピッチ ■ 2 RJ45ソケット ■ サービスbüSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定：	75 °C

MFC büS/CANopen

動作電圧	24 V DC±10% 残留リップル<2%
消費電力	銘板を参照
通信インターフェース	büSおよびCANopen。通信タイプは、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で選択できます。
電気接続	4ピン接続端子、ピッチ5.08 mm
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定：	75 °C

MFC RS-485/Modbus RTU

動作電圧	24 V DC±10% 残留リップル<2%
消費電力	銘板を参照
通信インターフェース	Modbus RTU (リスト0または1)。通信タイプは、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で選択できます。
電気接続	<ul style="list-style-type: none"> ■ D-Sub-DE-9プラグ ■ サービスbüSインターフェース
フィールド配線端子に接続するケーブルの最低温度測定：	75 °C

4.5 機械データ

寸法	データシート参照
----	----------

基本ブロック	アルミニウムまたはステンレス鋼 1.4305
ハウジング	ポリカーボネート (PC)
シール	銘板を参照
流体接触部	1.4310、1.4113、1.4305

4.6 通信

4.6.1 産業用イーサネット : EtherCAT



EthernetインターフェースX1、X2	X1 : EtherCAT IN X2 : EtherCAT OUT
非周期通信 (CoE)	SDO
タイプ	複合スレーブ
FMMUs	8
同期マネージャ	4
伝送速度	100 Mb/s
データトランスポート層	Ethernet II、IEEE 802.3

EtherCAT®はドイツのBeckhoff Automation GmbHによってライセンスされた登録商標及び特許技術です。

4.6.2 産業用イーサネット : EtherNet/IP

定義済みの標準オブジェクト	IDオブジェクト (0x01) メッセージルーターオブジェクト (0x02) アセンブリオブジェクト (0x04) 接続マネージャ (0x06) DLRオブジェクト (0x47) QoSオブジェクト (0x48) TCP/IPインターフェースオブジェクト (0xF5) Ethernetリンクオブジェクト (0xF6)
DHCP	サポートあり

BOOTP	サポートあり
伝送速度	10および100 Mb/s
二重モード	半二重、全二重、自動ネゴシエーション
MDIモード	MDI、MDI-X、Auto-MDI-X
データトランスポート層	Ethernet II、IEEE 802.3
Address Conflict Detection (ACD)	サポートあり
DLR (リングトポロジ)	サポートあり
CIPリセットサービス	IDオブジェクトリセットサービス タイプ0とタイプ1

4.6.3 産業用イーサネット : Modbus TCP

Modbus機能コード	1、2、3、4、16
伝送速度	10および100 Mb/s
データトランスポート層	Ethernet II、IEEE 802.3

4.6.4 産業用イーサネット : PROFINET IO

トポロジ検出	LLDP、SNMP V1、MIB2、Physical Device
最小サイクル時間	2 ms
IRT	サポートなし
MRP流体冗長性	MRPクライアント (サポートあり)
その他のサポートされている機能	DCP、VLANプライオリティタギング、Shared Device
伝送速度	100 Mb/s
データトランスポート層	Ethernet II、IEEE 802.3
PROFINET IO仕様	V2.42
アプリケーションリレーションズ (AR)	装置はIO-AR (x 2)、スーパーバイザーAR (x 1) およびスーパーバイザーDA AR (x 1) までを同時に処理できます。

5 流体接続



装置やシステムでの作業時の怪我の危険や物的損害

→ 装置やシステムでの作業前に、第 **セキュリティ** [▶ 9] 章を読み、遵守してください。

5.1 可能な流体接続

- DIN ISO228/1に準拠したGめねじ接続
- ASME/ANSI B 1.20.1に準拠したNPTめねじ接続
- フランジ接続
- おねじ式真空フィッティングによる接続
- おねじ式クランプリング接続による接続
- クランプ接続部

5.2 取付け手順



警告！

漏れによる怪我の危険。

低質量流量で高圧の場合、設置がしっかりしていることを確認してください。この密閉性が、誤った測定や流体の漏れを防ぎます。

しっかりとした設置を行うために、以下の手順に従ってください。

- クランプリング接続を使用します。張力にさらされないようにクランプリング接続を取り付けます。
- 本装置の流体接続に適合した直径で、表面が滑らかなパイプラインを使用してください。

注意！

汚染による誤動作。

汚染された流体を使用する場合、装置の前にフィルターを取り付けます。フィルターのメッシュサイズは 25 µm未満にしてください。このフィルターにより、装置の問題のない機能が保証されます。

5.2.1 Gめねじ接続

流入距離は必要ありません。

パイプラインへの接続は、装置の片側で説明されています。同じ手順が装置の反対側にも適用されます。

- 設置のパイプと流体を運ぶコンポーネントからすべての汚染を取り除きます。
- パイプを正方形に切り [1]、バリを取り除きます [2]。

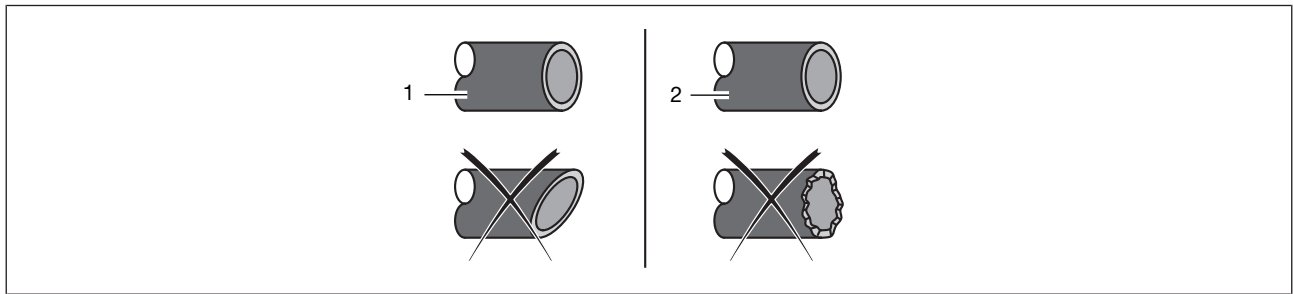


図 6: 切断してバリ取りしたパイプ

→ スレッド接続を閉じる保護キャップを取り外します。

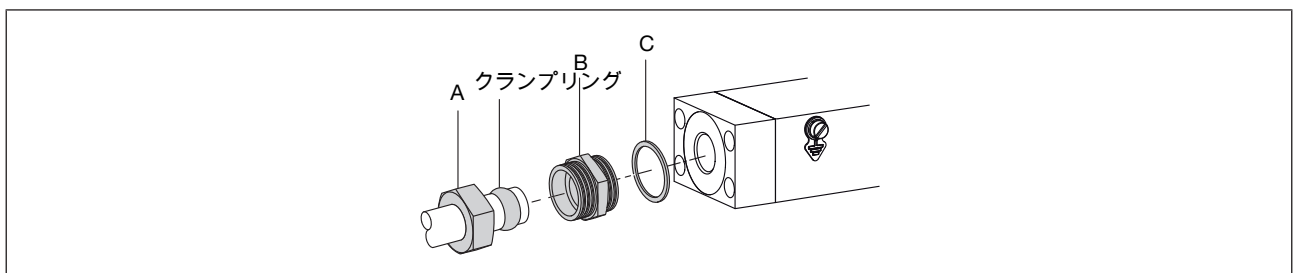


図 7: パイプのナットとクランプリング

→ ナット [A] とクランプリングをパイプにスライドさせます。

→ シール [C] を流体接続に貼り付けます。

→ ねじ接続 [B] を流体接続にねじ込みます。25~28 N·m (18.44~20.65 lbf ft) のトルクで締めます。

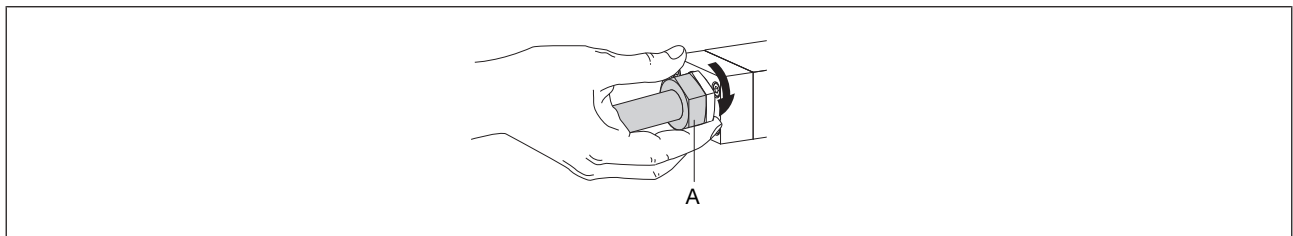


図 8: 手でねじ込まれたナット

→ パイプをねじ接続に挿入します。ナット [A] を手で締めます。

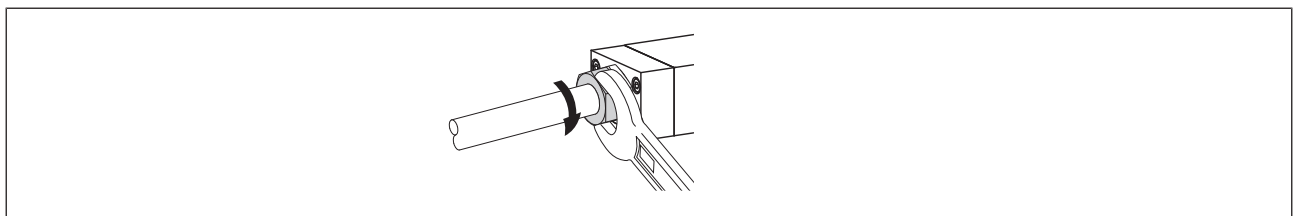


図 9: レンチで締めたナット

→ ナットをレンチを使用して25~28 N·m (18.44~20.65 lbf ft) のトルクで締めます。

→ 反対側の流体も同様に接続します。

5.2.2 NPTめねじ接続

流入距離は必要ありません。

パイプラインへの接続は、装置の片側で説明されています。同じ手順が装置の反対側にも適用されます。

- 設置のパイプと流体を運ぶコンポーネントからすべての汚染を取り除きます。
- パイプを正方形に切り [1]、バリを取り除きます [2]。

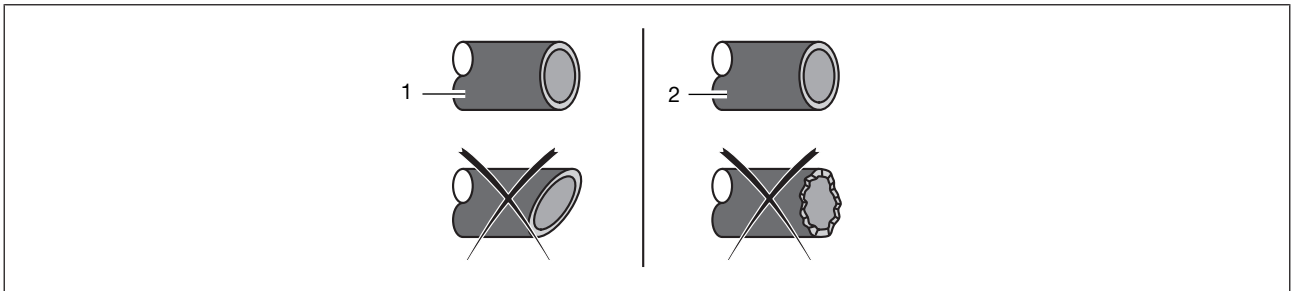


図 10: 切断してバリ取りしたパイプ

- スレッド接続を閉じる保護キャップを取り外します。
- ナットとクランプリングをパイプにスライドさせます。
- 装置の片側に流体を接続します。
- 使用するねじ接続については、メーカーの指示に従ってください。
- 使用するねじ接続については、メーカーのトルク値に従ってください。
- 反対側の流体も同様に接続します。

5.2.3 フランジ接続

フランジ接続のある装置は、メーカーのライン接続プレートに取り付けられています。

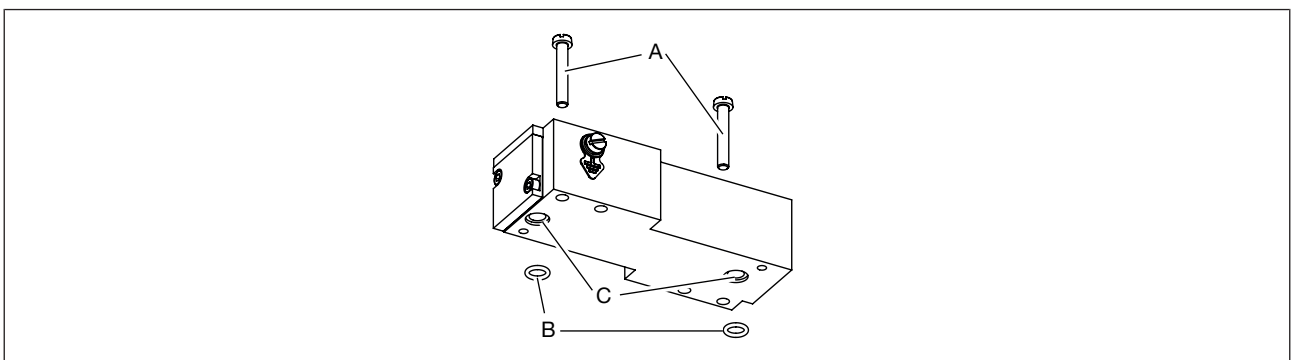


図 11: ネジとOリングシールによるフランジ接続

- 装置に付属のM4ネジ [A] とOリングシール [B] を使用します。
- Oリングシールを基本ブロックの凹部 [C] に挿入します。
- ネジを2.7 ~ 2.9 N·m (1.99 ~ 2.14 lbf·ft) のトルクで締めます。

5.2.4 おねじ式真空フィッティングによる接続

- 接続を閉じる保護キャップを取り外します。
- 製品の片側で流体接続を行います。
- 使用するねじ接続については、メーカーの指示に従ってください。
- **注意！ 流体接続シールの損傷を避けるために、必ず2番目のレンチで六角部をロックしてください。**
使用するねじ接続については、メーカーのトルク値に従ってください。
- 製品の反対側でも同じように流体接続を行ってください。

5.2.5 おねじ式クランプリング接続による接続

- 装置の片側で流体接続を行います。
- 使用するねじ接続については、メーカーの指示に従ってください。
- **注意！ 流体接続シールの損傷を避けるために、必ず2番目のレンチで六角部をロックしてください。**
使用するねじ接続については、メーカーのトルク値に従ってください。
- 装置の反対側でも同じように流体接続を行ってください。

5.2.6 クランプ接続

- スレッド接続を閉じる保護キャップを取り外します。
- 製品の片側で流体接続を行います。
- 使用するねじ接続については、メーカーの指示に従ってください。
- 製品の反対側でも同じように流体接続を行ってください。

6 電氣的接続部



装置やシステムでの作業時の怪我の危険や物的損害

→ 装置やシステムでの作業前に、第**セキュリティ** [▶ 9]章を読み、遵守してください。

6.1 その他の書類

- büSの詳細情報については、country.burkert.comの配線ガイドをご覧ください。
- 装置に関連するCANopenの詳細情報については、country.burkert.comの取扱説明書「CANopenネットワーク構成」をご覧ください。
- 該当するタイプのデバイス記述ファイルとオブジェクト記述 (country.burkert.comからダウンロード)。
- ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」の装置別ヘルプ。
- ご要望に応じてLabVIEW用のbüSドライバー。

6.2 büS/CANopenタイプ

注意！

UL認可バージョンは、以下のいずれかの方法で供給する必要があります。

- 「Limited Energy Circuit」(LEC)、UL/IEC 61010-1に準拠
- 「Limited Power Source」(LPS)、UL/IEC 60950に準拠
- UL認可済み過電流保護付きSELV/PELV、UL/IEC 61010-1に準拠した設計、表18 (例：ブロックPM-0124-020-0)
- NEC-クラス-2-パワーサプライ

6.2.1 BürkertのbüS延長ケーブル付き



装置を正しく操作するための要件。

→ country.burkert.comの配線ガイドを参照してください。

BürkertのbüS延長ケーブルを使用して、装置を配線します。

- プラグメーカーが指定するトルクで、ソケットを5ピンプラグにねじ込みます。
- 装置の機能接地を接続します。**機能アースを接続する** [▶ 45]を参照してください

6.2.2 BürkertのbùSケーブル付き



装置を正しく操作するための要件。

→ country.burkert.comの配線ガイドを参照してください。

装置の配線には、BürkertのbùS ケーブルとソケットを使用できます。

bùSケーブルを使用する場合は、導体の信号を確認してください。

bùSケーブルの導体のカラー	信号
赤	24 V DC
黒	GND
白	CAN_H
青	CAN_L

表 4: bùSケーブルの導体の信号

注意！

別のソケットを使用する場合は、装置を正しく動作させるために以下の要件を守ってください。

→ シールド接続のあるソケットを使用してください。

→ bùSケーブルがソケットを通して配線されていることを確認してください。Bürkertが提供するbùSケーブルの外径は8.2 mmです。

→ ソケットを配線します。ソケットについては、メーカーの指示に従ってください。

→ 各導体を対応するピンに挿入します。以下の図を参照してください。

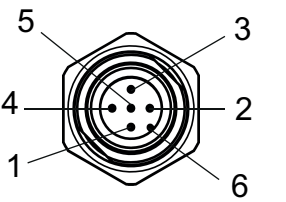
5ピンM12プラグ、Aコード	ピン	ピン割り当て
 <p>M12スレッドは内部でFEに接続されています</p>	1	シールド
	2	24 V
	3	GND
	4	CAN_H
	5	CAN_L
	6	コーディングタップ

表 5: ピン割り当て、5ピンM12プラグ (Aコード)

→ ケーブルシールドの1つの編組を取り、その編組をピン1に挿入します。

→ プラグメーカーが指定するトルクで、ソケットを5ピンプラグにねじ込みます。

→ 装置の機能接地を接続します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

6.2.3 CANopenケーブル付き



装置を正しく操作するための要件。

→ シールドされたCANopenケーブルを使用してください。ケーブルシールドには、編組シールドまたはフォイルシールドがあります。

Bürkertソケットは、装置の配線に利用可能です。

注意！

装置を正しく操作するための要件。

→ シールド接続のあるソケットを使用してください。

→ ソケットのメーカーから提供されたケーブルとワイヤの仕様を遵守してください。

→ ソケットを配線します。ソケットについては、メーカーの指示に従ってください。

→ 各導体を対応するピンに挿入します。以下の図を参照してください。

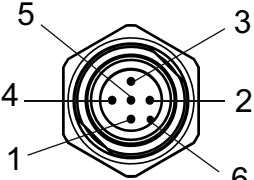
5ピンM12プラグ、Aコード	ピン	ピン割り当て
 <p>M12スレッドは内部でFEに接続されています</p>	1	シールド
	2	24 V
	3	GND
	4	CAN_H
	5	CAN_L
	6	コーディングタップ

表 6: ピン割り当て、5ピンM12プラグ (Aコード)

→ ケーブルシールドの1つの編組を取り、その編組をピン1に挿入します。

→ プラグメーカーが指定するトルクで、ソケットを5ピンプラグにねじ込みます。

→ 装置の機能接地を接続します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

6.3 D-Sub-DE-9プラグによるアナログタイプの配線

注意！

製品を正しく操作するための要件。

→ 十分な電力のあるパワーサプライを使用してください。

→ 必ずシールド付きケーブルを使用してください。

→ 各ケーブルエンドを機能接地に接続します。

→ MFCでは、動作電圧の最大許容残留リップルに注意してください (残留リップル<2%)。

注意！

UL 認可バージョンは、以下のいずれかの方法で供給する必要があります。

- 「Limited Energy Circuit」 (LEC)、UL/IEC 61010-1に準拠
- 「Limited Power Source」 (LPS)、UL/IEC 60950に準拠
- UL 認可済み過電流保護付き SELV/PELV、UL/IEC 61010-1に準拠した設計、表18 (例：ブロック PM-0124-020-0)
- NEC-クラス-2-パワーサプライ



ケーブルシールドは、D-Sub-DE-9プラグのハウジングに接続されています。

MFM

- D-Sub-DE-9ソケットをピン割り当てに従って配線します。

D-Sub-DE-9プラグ	ピン	ピン割り当て
	1	デジタル入力
	2	デジタル入力および電源用GND
	3	+24 V DC
	4	リレー、通常閉接点 (オープナー)
	5	リレー、基準接点
	6	不使用
	7	不使用
	8	測定値のアナログ出力
	9	アナログ出力用GND
ハウジング		FE

表 7: D-Sub-DE-9プラグのピン割り当て

- D-Sub-DE-9ソケットをD-Sub-DE-9プラグに接続します。
- ねじを0.5 ~ 0.6 N·m (0.37 ~ 0.44 lbf ft) のトルクで締めます。
- 装置の機能接地を接続します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

MFC

- D-Sub-DE-9ソケットをピン割り当てに従って配線します。

D-Sub-DE-9プラグ	ピン	ピン割り当て
	1	デジタル入力
	2	デジタル入力および電源用GND
	3	+24 V DC
	4	リレー、通常閉接点 (オープナー)
	5	リレー、基準接点
	6	基準値入力
	7	基準値入力用GND
	8	測定値のアナログ出力
	9	アナログ出力用GND
ハウジング		FE

表 8: D-Sub-DE-9プラグのピン割り当て

- ➔ D-Sub-DE-9ソケットをD-Sub-DE-9プラグに接続します。
- ➔ ねじを0.5~0.6 N·m (0.37~0.44 lbf ft) のトルクで締めます。
- ➔ 装置の機能接地を接続します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

6.3.1 デジタル入力

D-Sub DE-9チューブコネクタにはデジタル入力があります。デジタル入力は、リモートで機能をトリガーするために使用されます。

MFMで利用可能な機能

- アクティブなガス用カウンターをリセットします。
- 3つのうちどれがアクティブなガスであるかの選択。

MFCで利用可能な機能

- Autotune機能を開始します。
- 駆動部の遠隔操作のトリガー、または装置による駆動部コントローラのトリガー。
- アクティブなガス用カウンターをリセットします。
- 3つのうちどれがアクティブなガスであるかの選択。

装置	標準割り当て
MFM	割り当てなし

装置	標準割り当て
MFC	Start autotune

表 9: デジタル入力の標準割り当て

→ ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用して、デジタル入力を介してリモートでトリガーされる機能を選択します。使用可能な機能の1つだけをデジタル入力に割り当てることができます。

機能には1、2、または3つの切り替えレベルがあります。機能に複数の切り替えレベルがある場合、各切り替えレベルは異なるアクションをトリガーします。以下の表は、切り替えレベルに割り当てられたアクションと、各レベルを有効にする方法を示しています。

機能	有効化された切り替えレベルに応じたアクション		
	レベル1	レベル2	レベル3
	デジタル入力をデジタル入力のグラウンドに短絡する	アクティブ化：1～4 V DC (または：接続されていません)	アクティブ化：5～28 V DC
MFC : Start autotune	機能をトリガーする	不使用	不使用
MFC : Actuator control	アクチュエータの閉鎖をトリガーする	通常の定格運転モードをトリガーする	アクチュエータの開放をトリガーする
Reset totalizer	機能をトリガーする	不使用	不使用
Gas selection	ガス番号2への切り替え	ガス番号1への切り替え	ガス番号3への切り替え

表 10: 切り替えレベルによってトリガーされるアクション

6.3.2 リレー出力

D-Sub DE-9チューブコネクタにはリレー出力があります。

MFM

リレーを切り替えると、以下のいずれかのイベントが発生する可能性があります。

- 警告が生成されました。動作電圧が高すぎる場合などに警告が生成されます。
- エラーメッセージが生成されました。センサーエラーが検知された場合などにエラーメッセージが生成されます。

MFC

リレーを切り替えると、以下のいずれかのイベントが発生する可能性があります。

- 警告が生成されました。動作電圧が高すぎる場合などに警告が生成されます。
- エラーメッセージが生成されました。センサーエラーが検知された場合などにエラーメッセージが生成されます。
- 基準値に到達できません。
- 装置はAutotuneを実行します。
- **Set-point value source**が変更されました。

装置	標準割り当て
MFM	割り当てなし
MFC	基準値に到達できません

表 11: リレー出力の標準割り当て

→ リレー出力に割り当てられたイベントを選択するには、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用します。リレー出力には、いくつかのイベントを割り当てることができます。

6.4 アナログタイプを6ピン端子台で配線します。

注意！

製品を正しく操作するための要件。

- 十分な電力のあるパワーサプライを使用してください。
- 必ずシールド付きケーブルを使用してください。
- 各ケーブルエンドを機能接地に接続します。
- MFCでは、動作電圧の最大許容残留リップルに注意してください（残留リップル<2%）。

注意！

UL 認可バージョンは、以下のいずれかの方法で供給する必要があります。

- 「Limited Energy Circuit」 (LEC)、UL/IEC 61010-1に準拠
- 「Limited Power Source」 (LPS)、UL/IEC 60950に準拠
- UL 認可済み過電流保護付き SELV/PELV、UL/IEC 61010-1に準拠した設計、表18 (例：ブロック PM-0124-020-0)
- NEC-クラス-2-パワーサプライ

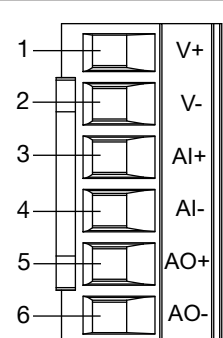
6ピン端子台	ピン	ピン割り当て
	1	+24 V DC
	2	GND
	3	基準値 アナログ通信入力 +
	4	基準値アナログ通信入力 GND
	5	実際値アナログ通信出力 +
	6	実際値アナログ通信出力 GND

表 12: 6ピン端子台のピン割り当て

- 導体を接続します。
- ねじを0.5 ~ 0.6 N·m (0.37 ~ 0.44 lbf ft) のトルクで締めます。
- 装置を接地します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

6.5 産業用イーサネットタイプを以下のように配線します。

注意！

製品を正しく操作するための要件。

- 十分な電力のあるパワーサプライを使用してください。
- カテゴリー-CAT-5e以上のシールド付き産業用Ethernetケーブルのみを使用してください。
- 各ケーブルエンドを機能接地に接続します。
- MFCでは、動作電圧の最大許容残留リップルに注意してください (残留リップル<2%)。

注意！

UL 認可バージョンは、以下のいずれかの方法で供給する必要があります。

- 「Limited Energy Circuit」 (LEC)、UL/IEC 61010-1 に準拠
- 「Limited Power Source」 (LPS)、UL/IEC 60950 に準拠
- UL 認可済み過電流保護付き SELV/PELV、UL/IEC 61010-1 に準拠した設計、表 18 (例：ブロック PM-0124-020-0)
- NEC-クラス-2-パワーサプライ

電源と機能接地の配線

3ピン端子台	ピン	ピン割り当て
	1	FE (機能接地)
	2	DGND
	3	+24 V

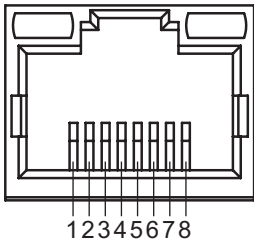
表 13: 3ピン端子台のピン割り当て

- 装置カバーを開けます。
- 図に従って導体を接続します。
- 装置を接地します。機能アースを接続する [▶ 45] を参照してください
- ねじを 0.22 ~ 0.25 N (0.16 ~ 0.18 lbf-ft.) のトルクで締めます。

産業用イーサネットの接続

ケーブルシールドは、ケーブルプラグのハウジングを介して接続されます。

両方の RJ45 接続ポートのピン割り当ては同じです。

RJ45	ピン	ピン割り当て
	1	TX +
	2	TX -
	3	RX +
	4	N. C.
	5	N. C.
	6	RX -
	7	N. C.
	8	N. C.

RJ45	ピン	ピン割り当て
ハウジング		FE

表 14: RJ45接続ポートのピン割り当て

- EtherCAT以外のプロトコルを使用する場合は、Ethernetケーブルを1つまたは両方のコネクタに接続します。
- EtherCATプロトコルを使用する場合は、入力側Ethernetケーブル (PLCから) をETH1コネクタに、出力側EthernetケーブルをETH2コネクタに接続します。

6.6 ネットワークパラメータの変更

産業用イーサネットタイプ



産業用イーサネットタイプであるEthernet/IP および ModbusTCPは、デフォルトで同じ IPアドレス 192.168.1.100を持ち、Profinetデバイスのデフォルトでは0.0.0.0 を持ちます。

- 装置のコミッショニングの前に、ネットワークパラメータを変更します。
- 複数の装置を同じ産業用イーサネットネットワークに接続する必要がある場合は、装置を個別に接続し、そのネットワークパラメータを変更してください。

6.6.1 製品のウェブサーバー経由

注意！

標準パスワードを使用するとセキュリティ上のリスクとなります。

不正なログインによって、パラメータが変更されるおそれがあります。

- 標準パスワードを変更します。
- ウェブサーバーが必要ない場合は、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」へのアクセスを無効化します。Bürkertコミュニケーターによる構成 [▶ 47]章を参照してください

前提条件：

- 産業用イーサネットタイプは EtherCATではありません
- デジタル機器 (PC、タブレットなど) とウェブブラウザ。
- 必要に応じてUSB-Ethernetアダプター。
- Ethernetケーブルを使用して装置をデジタル機器に接続します。または、USB-Ethernetアダプターを使用して装置をPCに接続します。
- デジタル機器と装置をオンにします。
- 装置をUSB-Ethernetアダプターでデジタル機器と接続した場合は、USB-EthernetアダプターのIPアドレスを設定します。または、デジタル機器のネットワークカードのIPアドレスを設定します。

- IPアドレスを192.168.1.xxxに変更します (xxxは100以外)。
- ウェブブラウザを開きます。ウェブブラウザのアドレスバーに192.168.1.100と入力します。
 - ☑ ウェブサーバーのスタートページが開きます。一部のデバイスデータが表示されます。
- ウェブサーバーセッションを開き、装置のネットワークパラメータを設定します。
- 自動的にログインプロンプトが表示されない場合は、**Login**を選択します。
- **User name** : 管理者を入力する
- **User password** : 管理者を入力する
- **Login**をクリックします。
- 標準パスワードをユーザー定義のパスワードに変更します。
- 装置のネットワークパラメータを変更します。
- **Industrial communication** > **Configuration**を選択します。
- 希望するパラメータを変更します。
- 変更を保存するには、**Apply** を選択します。
- パラメータを更新するには、**Restart**を選択します。
- ☑ 装置が再起動します。
- ☑ 装置のネットワークパラメータが変更されます。

6.6.2 ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用

- 装置をソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」に接続します。[Bürkertコミュニケーターによる構成 \[▶ 47\]](#)を参照してください。
- 装置のネットワークパラメータを変更します。
- **Industrial communication** > **Parameter**を選択します。
- 希望するパラメータを変更します。
- パラメータを更新するには、装置を再起動します。
- ☑ 装置が再起動します。
- ☑ 装置のネットワークパラメータが変更されます。

6.7 RS-485/Modbus RTUタイプの配線

注意！

製品を正しく操作するための要件。

- 十分な電力のあるパワーサプライを使用してください。
- 必ずシールド付きケーブルを使用してください。
- 各ケーブルエンドを機能接地に接続します。
- MFCでは、動作電圧の最大許容残留リップルに注意してください（残留リップル<2%）。

注意！

UL認可バージョンは、以下のいずれかの方法で供給する必要があります。

- 「Limited Energy Circuit」(LEC)、UL/IEC 61010-1に準拠
- 「Limited Power Source」(LPS)、UL/IEC 60950に準拠
- UL認可済み過電流保護付きSELV/PELV、UL/IEC 61010-1に準拠した設計、表18（例：ブロックPM-0124-020-0）
- NEC-クラス-2-パワーサプライ



ケーブルシールドは、D-Sub-DE-9接続部（オス）にハウジングに接続されています。

- D-Sub-DE-9ソケットをピン割り当てに従って配線します。

D-Sub-DE-9プラグ	ピン	ピン割り当て
	1	不使用
	2	GND
	3	+24 V DC
	4	不使用
	5	不使用
	6	TX+ (RS-485-Y) * 半二重用のピン9によるブリッジ
	7	TX- (RS-485-Z) * 半二重用のピン8によるブリッジ
	8	RX- (RS-485-B)
	9	RX+ (RS-485-A)
ハウジング		FE

表 15: D-Sub-DE-9プラグのピン割り当て

- D-Sub-DE-9ソケットをD-Sub-DE-9プラグに接続します。
- ねじを0.5 ~ 0.6 N·m (0.37 ~ 0.44 lbf ft) のトルクで締めます。

→ 装置の機能接地を接続します。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください

6.8 機能アースを接続する

警告！

静電気放電による発火および火災の危険性。

装置の静電気放電が発生すると、可燃性ガスの蒸気が発火するおそれがあります。

- 静電気の蓄積を防ぐために、ハウジングを機能接地に接続します。
- 機能接地が接続されていない場合、EMC指令の要件は満たされません。
- できるだけ短い緑/黄色のケーブルを使用してください。また、ケーブルの断面は、少なくとも電源ケーブルの断面に対応している必要があります。
- サイズ6.5 mmのマイナスドライバーでM4ねじを緩めます。

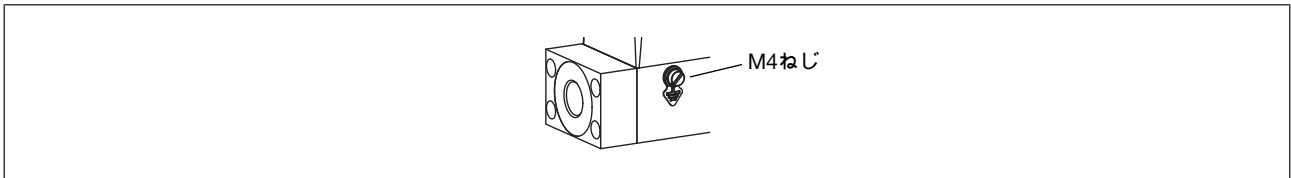


図 12: 機能接地ケーブル接続用M4ねじの位置

- 機能アースの緑黄色のケーブルをケーブルラグでM4ねじに固定します。
- M4ねじを1.8 ~ 2 N·m (1.33 lbf ft ~ 1.47 lbf ft) のトルクで締めます。

7 コミッショニング



装置やシステムでの作業時の怪我の危険や物的損害

→ 装置やシステムでの作業前に、第 [セキュリティ](#) [▶ 9]章を読み、遵守してください。

7.1 コミッショニング

- 流体を運ぶパイプラインを加圧します。
- パイプラインを較正圧力の流体で洗い流します。
- パイプラインを完全にエア抜きします。
- メモリーカードが挿入されているか確認してください。
- 装置に電圧を供給します。
- 装置がMFCであり、動作流体が較正流体ではない場合、または圧力条件が変更された場合は、Autotune機能を実行します。[制御パラメータの最適化 \(MFC\)](#) [▶ 54]を参照してください

装置は正常に機能します。

8 BÜRKERTコミュニケーターによる構成

8.1 設定ツール



MassFlowCommunicatorは、装置とは互換性のない別のPCソフトウェアです。
MassFlowCommunicatorを使用して、装置の設定や操作を行うことはできません。

この設定は、タイプ8920 ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」でのみ行うことができます。

- 装置を「Bürkertコミュニケーター」に接続します。Bürkertコミュニケーターとの接続 [▶ 47]を参照してください
- ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」の一般情報については、タイプ8920の取扱説明書を参照してください。

8.2 Bürkertコミュニケーターとの接続

アナログタイプ

産業用イーサネットタイプ


RS-485/Modbus RTUタイプ

- 注文番号00772551のUSB-büSインターフェースセットを使用します
- タイプ8920 ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」の最新バージョンをcountry.burkert.comからダウンロードします。
- ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」をPCにインストールします。インストール中は、büSスティックをPCに接続しないでください。
- USB-büSインターフェースの部品を取り付けます。




図 13: USB-büSインターフェースセットの組み立て部品。

- büSスティックの終端抵抗スイッチをオンに設定します。

- büSスティックをPCのUSB接続部に挿入します。
- 装置に電圧を供給します。電気的接続部 [▶ 33]を参照してください
- マイクロUSBプラグをソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」のbüSインターフェースに挿入します。
- büSスティックのWindowsドライバーがPCに完全にインストールされるまで待ちます。
- Bürkertコミュニケーターを起動します。
- Bürkertコミュニケーターで  をクリックして、装置との通信を確立します。
 - ☑ ウィンドウが表示されます。
- **Connect via USB (büs Stick)** を選択します。
- 接続Bürkert USB büS stickを選択し、**Finish**をクリックして、デバイスリストに装置アイコンが表示されるまで待ちます。
- ナビゲーション領域で装置に割り当てられたアイコンをクリックします。装置メニューが表示されます。

büS-/CANopenタイプ

- 注文番号00772426のUSB-büSインターフェースセットを使用します。
- タイプ8920 ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」の最新バージョンをcountry.burkert.comからダウンロードします。
- ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」をPCにインストールします。インストール中は、büSスティックをPCに接続しないでください。
- マイクロUSBプラグをbüSスティックに挿入します。
- 適切な電源アダプタをパワーサプライに接続します。
- 電源ケーブルのチューブコネクタをM12ソケットケーブルのソケットに挿入します。
- M12ソケットをbüSネットワークに接続します。
- 装置がbüSネットワークに接続され、büS端にある場合は、büSスティックスイッチを「オン」に設定します。その後、büSスティックに内蔵された終端抵抗が有効になります。
- büSスティックをPCのUSB接続部に挿入します。
- büSスティックのWindowsドライバーがPCに完全にインストールされるまで待ちます。
- パワーサプライのプラグをソケットに挿入します。
- Bürkertコミュニケーターを起動します。
- Bürkertコミュニケーターで  をクリックして、装置との通信を確立します。

☑ ウィンドウが開きます。

→ **Connect via USB (büs Stick)**を選択します。

→ 接続Bürkert USB büS stickを選択し、**Finish**をクリックして、デバイスリストに製品アイコンが表示されるまで待ちます。

→ ナビゲーション領域で装置に割り当てられたアイコンをクリックします。装置メニューが表示されます。

8.3 産業用イーサネットアドレスの設定

→ Bürkertコミュニケーターを使用して、フィールドバスアドレスを設定します。

→ または、装置が接続されているPLCのユーザーインターフェースを使用します。

→ アドレスが変更された場合、および装置の誤動作を避けるために、電源電圧の遮断と再接続によって装置を再起動してください。

8.4 機能

8.4.1 スイッチオフ閾値

MFCタイプのみ

スイッチオフ閾値は、制御バルブのシール機能を保証します (PCTFEバルブシートシーリングのバルブを除く)。使用される基準値がスイッチオフ閾値を下回る場合 (**Controller** > **Parameter** > **Set-point value**)、バルブの制御信号は0% に設定されます。

使用される基準値は、基準値源によって異なります (**Controller** > **Parameter** > **Set-point value**)。

測定スパン (**Sensor** > **Parameter**) によって、使用される基準値はゼロに設定されます。

測定スパン>2%	リミット=測定スパン — 1%
測定スパン<=2%	リミット=測定スパン * 0.5

表 16: 基準値の減少

測定スパン>2%	リミット=測定スパン — 0.5%
測定スパン<=2%	リミット=測定スパン * 0.75

表 17: 基準値の増加

非アクティブ化されたスイッチオフ閾値 (ゼロ) および使用される基準値 = 0 の場合、コントローラは実際値流量 (Xフィルター制御入力によってのみフィルタリング)<測定スパン * 0.25 になるまで、制御回路に留まります。

8.4.2 フラッシングモード

産業用イーサネットタイプ

RS-485/Modbus RTUタイプ

büS-/CANopenタイプ



MFC：内蔵バルブが完全に開いていると、装置内部の温度が上昇します。装置内部の温度が上昇すると、装置が損傷する可能性があります。

→ バルブが完全に開いた状態で10分以上放置しないでください。

バルブは以下のように完全に開くことができます。

- 非循環コマンドを装置に送信するか、
- または、公称流量の2倍程度の循環コマンドを送信します。

8.5 流体変更

装置は、納品時にメーカー側によって窒素と流体の換算係数で較正されます。

Bürkertコミュニケーターでは、country.burkert.comからダウンロードできるLUAスクリプトを使用して流体を変更できます。

LUAスクリプトを実行するには：

- Bürkertコミュニケーターとの通信を開始します。[Bürkertコミュニケーターとの接続 \[▶ 47\]](#)を参照してください
- 装置を選択します。
- **File > スクリプト**を選択します。
- ダウンロードしたZIPファイルを検索します。
- ✓ 流体変更プロセスが開始されます。

8.6 ユーザー定義の調整

納品状態では、装置はメーカーによって較正されています。

ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で最大32の較正ポイントの調整プロセスを定義できます。

このプロセスは、「Bürkertコミュニケーター」のデバイス固有の**Documents and tools**で説明されています。

- 装置を「Bürkertコミュニケーター」に接続します。[Bürkertコミュニケーターとの接続 \[▶ 47\]](#)を参照してください


8.7 基準値源と定格運転モード

MFCタイプのみ

プロセス基準値は、さまざまなソースから設定できます。どのソースが常にアクティブかを選択することができます。基準値のソースは、運転中に変更できます。基準値源が変更されると、MFCの定格運転モードが変更されます。

装置に初めて電源が供給されると、装置は短い初期化フェーズに切り替わり、その後通常の定格運転モードに切り替わります。

- 装置を「Bürkertコミュニケーター」に接続します。Bürkertコミュニケーターとの接続 [▶ 47]を参照してください。
- 装置を選択します。
- **Controller** > **Parameter** > **Set-point value** > **Set-point value source**を選択します

 **Set-point value source**は、選択された基準値源が**Manual set-point value**または**Analyze system**でない限り、再起動後も保持されます。

Set-point value source	説明	定格運転モード
Analog set-point value source アナログデバイスタイプのみ	基準値は、アナログ入力を介して設定されます。	通常の定格運転モード (閉ループ) をトリガーします
Automatic 産業用イーサネットデバイスタイプのみ	基準値はフィールドバス経由で設定されます。異なるフィールドバスパティシパントが同時に装置の基準値を指定した場合、常に最後に設定された値が使用されます。	通常の定格運転モード (閉ループ) をトリガーします
Manual set-point value	テスト目的で基準値を手動で指定したり、テスト中に基準値が他のフィールドバスパティシパントで上書きされないようにする設定です。	通常の定格運転モード (閉ループ) をトリガーします
Stored set-point value	設定された基準値 (w) を使用します。装置が再起動されても、固定基準値はアクティブなままになります。	通常の定格運転モード (閉ループ) をトリガーします

Set-point value source	説明	定格運転モード
Open-loop control mode	基準位置 (y) をアクチュエータに直接指定します。メニュー Actuator > Parameter > Actuating variable で指定された値が、使用される基準位置 (y) です。装置を再起動すると、目標位置 (y) がゼロに設定されます。	制御モード
Analyze system	装置は通常の定格運転モードで動作しますが、事前に定義された基準値の時系列シーケンスに従って動作します。結果として得られるダイアグラムを、プロセス値のグラフィカルな表現と組み合わせて使用して、ソフトウェア「Bürkert コミュニケーター」でシステムを分析します。	Analyze system

表 18: MFCの基準値源と定格運転モード

8.8 定格運転モード

MFCタイプのみ

装置に初めて電源が供給されると、装置は短い初期化フェーズに切り替わり、その後通常の定格運転モードに切り替わります。

操作レベル	参照
büS/CANopenデバイスタイプ： Automatic	通常モード [▶ 53]
産業用イーサネットデバイスタイプ： Automatic	通常モード [▶ 53]
アナログデバイスタイプ： Analog set-point value	通常モード [▶ 53]
Manual set-point value	基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]
Stored set-point value	基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]

操作レベル	参照
Open-loop control mode	基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]
Analyze system	基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]

表 19: ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」で可能な定格運転モード

➔ 定格運転モードを変更するには、基準値のソースを変更します。基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照してください

定格運転モードは、装置が機能Analyze systemを実行していない限り、装置の再起動後も保持されます。

8.9 通常モード

MFCタイプのみ

初めて装置のスイッチをオンにすると、通常モードが開始されます。



バルブシートシーリングがPCTFEなどの硬い素材できている場合、比例バルブが漏れる可能性があります。

バルブシートサイズが0.05 mmまたは0.1 mmのバルブは、バルブシートシーリングが硬い素材から作られています。

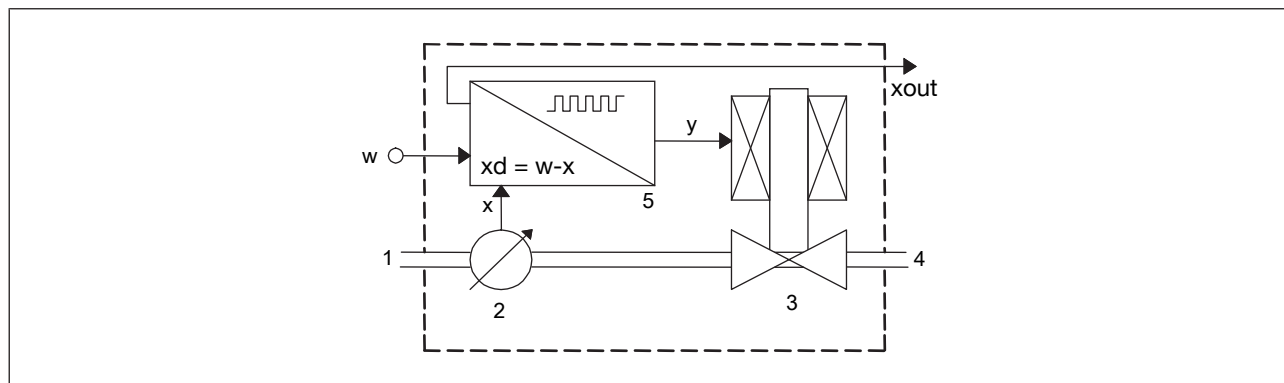


図 14: 比例バルブ付きMFCの機能図

1	流体入力	2	センサー
3	比例バルブ	4	流体出力
5	Electronic	x	質量流量の測定値
y	ポンプの基準位置	w	質量流量の基準値

センサーは質量流量を測定し、測定値xを基準値wと比較します。装置はポンプの基準位置yを計算します。

- アクチュエータが制御バルブの場合、基準位置yによってコ制御バルブの開度が決定します。たとえば、基準位置yが10%に等しい場合、制御バルブの開度は10%です。

基準値wの伝送経路と流量速度は装置によって異なります。

- ➔ 動作条件が変化した場合は、制御パラメータを調整する必要があります。制御パラメータの最適化 (MFC) [▶ 54]を参照してください
- ➔ 定格運転モードを変更するには、基準値のソースを変更します。基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照してください

8.9.1 アナログタイプ

動作電圧が印加された後、装置は短い初期化フェーズに切り替わり、その後通常の定格運転モードに切り替わります。アナログタイプの通常定格運転モードは定格運転モード **Analog set-point value** です。

- 基準値wは、次の表の範囲に従って基準値アナログ入力を介して転送されます。
- 流量の測定値は、次の表の範囲に従ってアナログ出力を介して転送されます。

アナログ出力範囲	入力および出力範囲の最小値	入力および出力範囲の最大値
4 ~ 20 mA	4 mA、w = 0%	20 mA、w = 100%
0 ~ 20 mA	0 mA、w = 0%	20 mA、w = 100%
0 ~ 5 V	0 V、w = 0%	5 V、w = 100%
0 ~ 10 V	0 V、w = 0%	10 V、w = 100%

表 20: アナログ入力範囲とアナログ出力範囲

8.9.2 産業用イーサネットタイプ

動作電圧の印加後、装置は短い初期化段階を経て、定格運転モード **Automatic** に切り替わります。

- ➔ 制御モード (基準値のソース) を変更するには、基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照してください
- ➔ 制御パラメータの変更には、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用します。

8.10 制御パラメータの最適化 (MFC)

MFCタイプのみ

Autotune と呼ばれる機能により、装置の制御パラメータを現在の動作条件に合わせて最適化できます。

- 装置の初回起動時にAutotune機能を実行します。
- 圧力条件が変化した場合にAutotune機能を実行します。

パイプラインが空であることを装置が検知した場合、Autotune機能は開始できません。

Autotuneが実行されている場合：

- ➔ MFCへの電力供給を中断しないでください。
- ➔ 供給圧力を一定に保ちます。

警告！

流れる流体による怪我の危険。

Autotune機能が実行されている場合、質量流量値が公称流量値よりも高くなる可能性があります。

→ Autotune機能を実行する前に、質量流量値が増加しても危険が生じないことを確認してください。

- 次のいずれかの方法でAutotune機能をトリガーします。
- フィールドバス経由 (bùS/CANopenタイプ)、
- フィールドバス経由 (産業用イーサネットデバイスタイプ)、
- フィールドバス経由 (RS-485/Modbus RTUタイプ)
- デジタル入力経由 (アナログタイプ)、
- Bürkertコミュニケーター使用。Bürkertコミュニケーターとの接続 [▶ 47]を参照してください
- ✓ Autotuneが実行され、ステータス表示がオレンジ色に点灯します。
- ✓ MFCは、一時的にパイプライン内の流量制御を停止します。
- ✓ 機能が終了すると、装置は以前の定格運転モードに戻ります。
- ✓ 機能が正常に完了すると、最適化された制御パラメータが装置の読み取り専用メモリに転送されます。

8.11 基準値 (MFC) のソース選択

MFCタイプのみ

プロセス基準値は、さまざまなソースから設定できます。どのソースが常にアクティブかを選択することができます。基準値のソースは、運転中に変更できます。

基準値源が変更されると、MFCの定格運転モードが変更されます。

基準値源を変更するには、「Bürkertコミュニケーター」を使用してパラメータ **Set-point value source** の設定を変更します。Bürkertコミュニケーターとの接続 [▶ 47]を参照してください

産業用イーサネットデバイスタイプでは、対応するオブジェクトを変更することもできます。開始ファイルのドキュメントのデバイス固有のヘルプの関連手順を参照してください。 country.burkert.com から開始ファイルと関連ドキュメントをダウンロードしてください。

産業用イーサネットデバイスタイプでは、対応するオブジェクトを変更することもできます。開始ファイルのドキュメントのデバイス固有のヘルプの関連手順を参照してください。 country.burkert.com から開始ファイルと関連ドキュメントをダウンロードしてください。



パラメータ **Set-point value source** の設定は、装置が機能 **Analyze system** を実行しているか、基準値源が手動基準値に設定されていない限り、再起動後も保持されます。

パラメータ **Set-point value source** には、以下の選択オプションがあります。

- büS/CANopenタイプ : **Automatic** : 基準値はフィールドバス経由で設定されます。
- Analogタイプ : **Analog set-point value** : 基準値は、アナログ入力を介して設定されます。
- 産業用イーサネットタイプ : **Automatic** : 基準値はフィールドバス経由で設定されます。異なるフィールドバスパーティシパントが同時に装置の基準値を指定した場合、常に最後に指定された値が使用されません。
- **Manual set-point value** : テスト目的で基準値を手動で指定したり、テスト中に基準値が他のフィールドバスパーティシパントで上書きされないようにします。
- **Stored set-point value** : 設定された基準値 (w) を使用します。装置が再起動されても、固定基準値はアクティブなままになります。
- **Open-loop control mode** : アクチュエータの基準値位置 (y) を直接指定します。メニュー **Actuator** > **Parameter** > **Actuating variable** で指定した値が、使用される基準値位置 (y) です。装置を再起動すると、基準位置 (y) がゼロに設定されます。
- **Analyze system** : 装置は通常の定格運転モードで動作しますが、事前に定義された基準値の時系列シーケンスに従って動作します。結果として得られるダイアグラムを、プロセス値のグラフィカルな表現と組み合わせて使用して、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」でシステムを分析します。

8.12 通信なしの基準値

産業用イーサネットタイプ

büS-/CANopenタイプ

RS-485/Modbus RTUタイプ

この機能により、外部基準値ジェネレータ (PLCなど) との通信が中断された場合でも、MFCの基準値を指定できます。この機能を使用すると、基準値は一定に保たれます。



この機能を使用することで、通信が途絶えても流体が流れ続けることができます。

→ この機能を使用するときは、プロセスが安全であることを確認してください。

→ この機能を使用するには、開始ファイルのドキュメントのデバイス固有のヘルプにある関連手順を参照してください。 country.burkert.com から開始ファイルと関連ドキュメントをダウンロードしてください。

8.13 bÜSモードとCANopenモードの切り替え

bÜS-/CANopenタイプ

さまざまなデジタル通信モード (bÜSまたはCANopen) を選択するには、ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用します。

- 装置をソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」に接続します。Bürkertコミュニケーターとの接続 [▶ 47]を参照してください
- 装置を選択します。
- **General settings** > **Parameter** > **bÜS** > **Advanced** > **Bus mode**を選択します
- デジタル通信の定格運転モードを選択します。
- 装置を再起動します。
- ✓ フィールドバスの定格運転モードが変更されます。
- ✓ フィールドバスの定格運転モードがbÜSの場合、**CANopen status**は**Operational**に設定され、PDOはbÜSに送信されます。
- ✓ フィールドバスの定格運転モードがCANopenの場合、CANopenネットワークのマスターが装置を**Operational**に切り替えるまで、**CANopen status**は**Pre-Op**に設定されます。

9 メンテナンス

ひどく汚染された流体を使用せず、装置が取扱説明書に従って使用されている場合、装置はメンテナンスフリーです。



装置やシステムでの作業時の怪我の危険や物的損害

➔ 装置やシステムでの作業前に、第**セキュリティ** [▶ 9]章を読み、遵守してください。

9.1 ステンレス鋼メッシュフィルターの点検とクリーニング。

ステンレス鋼メッシュフィルターは定期的に点検し、必要に応じてクリーニングする必要があります。点検とクリーニングの頻度は測定対象の流体によって異なります。

汚染された流体を使用する場合は、直ちにステンレス鋼メッシュフィルターを清掃する必要があります。ステンレス鋼メッシュフィルターが汚れている場合は、新品と交換する必要があります。

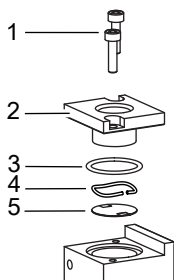


図 15: 流体接触部

1	ねじ	2	フランジプレート
3	Oリング	4	ばね
5	ステンレス鋼メッシュフィルター		

- ➔ 流体入口を上に向けて、装置を直立に置きます。
- ➔ 2.5 mmの六角レンチを使用してねじ [1] を緩め、フランジプレート [2] を取り外します。
- ➔ ピンセットを使用して、Oリング [3]、ウェーブスプリング [4]、およびメッシュフィルター [5] を取り外します。
- ➔ **注意！** メッシュフィルターは水道水で洗わないでください。ステンレス鋼メッシュフィルター [4] をアセトン、イソプロパノール、または圧縮空気でのクリーニングします。
- ➔ メッシュフィルターを乾かします。
- ➔ **注意！** 部品の取付け前に、メッシュフィルター [5] の細かい側がフランジプレート [2] の方を向いていることを確認してください。

- 部品を正しい順序で再び組み立てます。
- メッシュフィルターとOリングが水平で、傾いていないことを確認してください。
- フランジプレート [2] とねじ [1] を挿入します。
- ねじを1.2 N·m (0.88 lbf·ft) のトルクで締め付けます。

9.2 工場でのクリーニングと再較正

動作中に装置が汚れたり損傷した場合、測定された質量流量が実際の質量流量と一致しない場合があります。

- 装置の交換と再調整が必要なため、装置をメーカーに返品してください。返品 [▶ 81]に記載されている手順に従います。

9.3 メモリカードを交換してください。

büS-/CANopenタイプ

- 製品の電源を切ります。
- 古いメモリカードを差込スロットから取り外します。
- メモリーカードの挿入方向に注意してください。

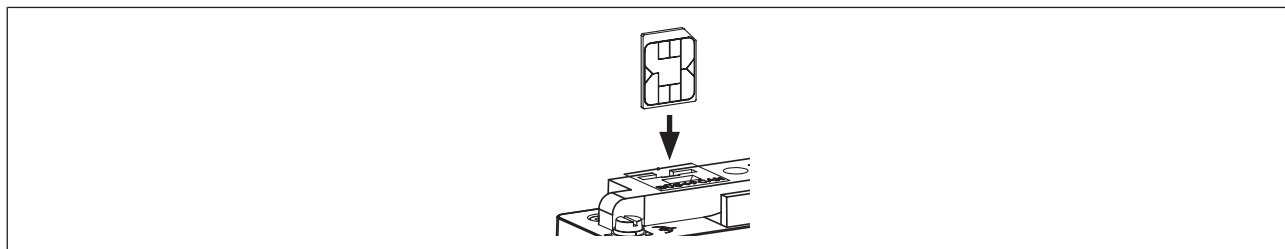


図 16: メモリーカードの挿入方向

- メモリーカードをフラットノーズプライヤーでつかみ、斜めに挿入します。バネの反力に打ち勝つように圧力をかけます。

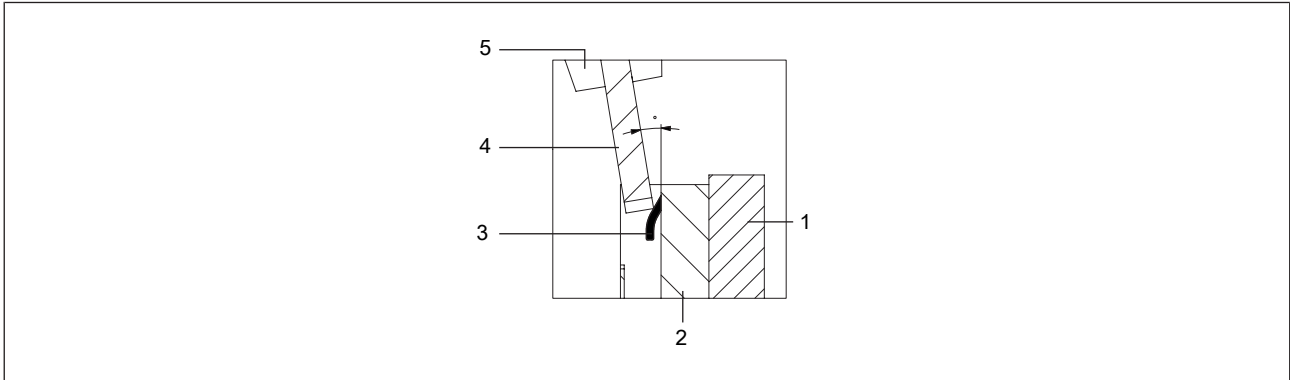


図 17: フラットノーズプライヤーでのメモリーカード挿入

1	基板	2	メモリーカード用ホルダー
3	接触スプリング	4	メモリーカード
5	フラットノーズプライヤー		

- ➔ ばね力に打ち勝った後、メモリーカードを縦に差し込んでください。
- ➔ 装置を再起動し、新しいメモリーカードにデバイスデータを書き込みます。メモリーカードに関する考えられる問題については、[障害 ▶ 62](#)を参照してください

アナログタイプ

産業用イーサネットタイプ

RS-485/Modbus RTUタイプ

- ➔ 製品の電源を切ります。
- ➔ メモリーカードをピンセットで製品の奥まで軽く押し込み、そして放します。古いメモリーカードが出てきます。
- ➔ メモリーカードの挿入方向に注意してください。

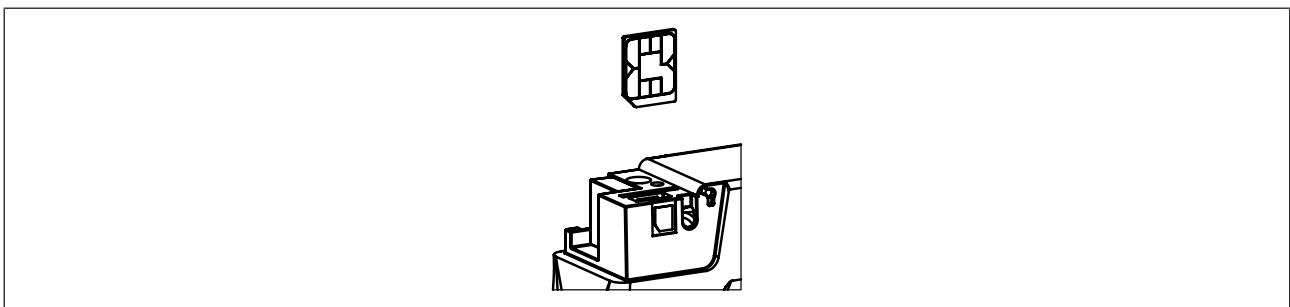


図 18: メモリーカードの挿入方向

- ➔ 新しいメモリーカードを、カチッと音がするまで差し込みます。メモリーカードが出てきた場合は、ロックが正しくかかっていません。

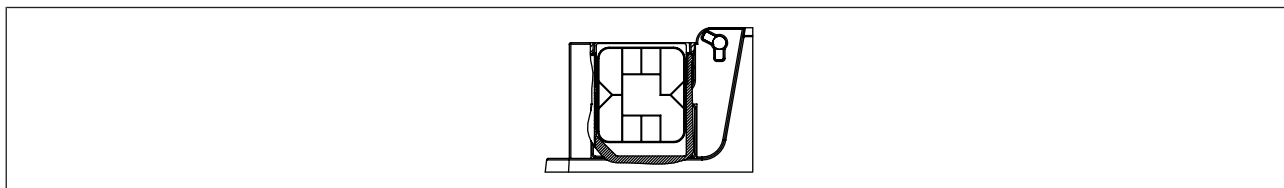


図 19: 挿入されたメモリーカード

→ 装置を再起動し、新しいメモリーカードにデバイスデータを書き込みます。メモリーカードに関する考えられる問題については、[障害 \[▶ 62\]](#)を参照してください

büS-/CANopenタイプ

メモリーカードを使用しない場合、büS/CANopenタイプはConfig-Clientをサポートします。

詳細情報については、country.burkert.comからダウンロードできる取扱説明書「Bürkert装置の集中設定管理」をご覧ください。

10 障害

10.1 ステータス表示が赤く点灯します。

MFMアナログ

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

MFM 産業用イーサネット

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。
PLCに正しく接続されていません。	<ul style="list-style-type: none"> → 配線をチェックします。 → PLCのステータスを確認します。 → EtherCATプロトコルを使用する場合は、入力側ケーブル (PLCから) をETH1ポートに、出力側ケーブルをETH2ポートに接続します。

MFM RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

原因	解決方法
PLCに正しく接続されていません。	<ul style="list-style-type: none"> → 配線をチェックします。 → PLCのステータスを確認します。

MFM büS/CANopen

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
büSエラーまたはCANopenバスエラー、短絡など。	→ 装置が正しく配線されていることを確認してください。
装置はbüSに接続されていますが、フィールドバスパーティシパントが見つかりません。	<ul style="list-style-type: none"> → 装置が正しく配線されていることを確認してください。 → 他のフィールドバスパーティシパントと一緒に装置を運転してください。
装置はbüSに接続されていますが、処理するプロセス値が見つかりません。	<ul style="list-style-type: none"> → プロセス値が正しく割り当てられていることを確認してください。 → 割り当てられた欠陥のあるbüSフィールドバスパーティシパントを確認します。 → 割り当てられたbüSフィールドバスパーティシパントが周期的なデータを提供していることを確認します。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

MFC アナログ

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
Autotuneに問題があるか、Autotuneがキャンセルされました。	<ul style="list-style-type: none"> → 流体が装置内を流れていることを確認してください。 → 装置のQ_{nom}を確認してください。 → Autotuneを再度実行してください。 <p>装置を再起動すると、エラーはリセットされます。</p>

原因	解決方法
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

MFC産業用イーサネット

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
Autotuneに問題があるか、Autotuneがキャンセルされました。	→ 流体が装置内を流れていることを確認してください。 → 装置の Q_{nom} を確認してください。 → Autotuneを再度実行してください。 装置を再起動すると、エラーはリセットされます。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。
PLCに正しく接続されていません。	→ 配線をチェックします。 → PLCのステータスを確認します。 → EtherCATプロトコルを使用する場合は、入力側ケーブル (PLCから) をETH1ポートに、出力側ケーブルをETH2ポートに接続します。

MFC RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
Autotuneに問題があるか、Autotuneがキャンセルされました。	→ 流体が装置内を流れていることを確認してください。 → 装置の Q_{nom} を確認してください。 → Autotuneを再度実行してください。 装置を再起動すると、エラーはリセットされます。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

原因	解決方法
PLCに正しく接続されていません。	<ul style="list-style-type: none"> → 配線をチェックします。 → PLCのステータスを確認します。

MFC büS/CANopen

原因	解決方法
エラー範囲外の動作電圧。装置が損傷する可能性があります。	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ赤く点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
Autotuneに問題があるか、Autotuneがキャンセルされました。	<ul style="list-style-type: none"> → 流体が装置内を流れていることを確認してください。 → 装置のQ_{nom}を確認してください。 → Autotuneを再度実行してください。 装置を再起動すると、エラーはリセットされます。
büSエラーまたはCANopenバスエラー、短絡など。	→ 装置が正しく配線されていることを確認してください。
装置はbüSに接続されていますが、フィールドバスパーティシパントが見つかりません。	<ul style="list-style-type: none"> → 装置が正しく配線されていることを確認してください。 → 他のフィールドバスパーティシパントと一緒に装置を運転してください。
装置はbüSに接続されていますが、処理するプロセス値が見つかりません。	<ul style="list-style-type: none"> → プロセス値が正しく割り当てられていることを確認してください。 → 割り当てられた欠陥のあるbüSフィールドバスパーティシパントを確認します。 → 割り当てられたbüSフィールドバスパーティシパントが周期的なデータを提供していることを確認します。
センサー、内部メモリ、または装置の不良。	→ メンテナンスが必要です。メーカーにお問い合わせください。

10.2 ステータス表示がオレンジに点灯します。

MFMアナログ

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。

MFM 産業用イーサネット

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。
PROFINET : PLCは停止モードです	→ PLCを起動します。

MFM RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。

MFM büS/CANopen

原因	解決方法
装置はbüSに接続されており、割り当てられたフィールドバスパーティシパントを検索します。	→ 装置が割り当てられたフィールドバスパーティシパントを見つけるまで待ちます。
装置はbüSに接続されており、手動で設定されていますが、アドレスがありません。	→ 装置がアドレスを割り当てるまで最大1分待ちます。
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。

MFC アナログ

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。
Autotuneが実行されています。	→ Autotuneが完了するまで待ちます。
装置の定格運転モードは、 Open-loop control mode 、 Manual set-point value または Analyze system に設定されています。	→ 基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55] を参照

MFC産業用イーサネット

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。
Autotuneが実行されています。	→ Autotuneが完了するまで待ちます。

原因	解決方法
装置の定格運転モードは、 Open-loop control mode 、 Manual set-point value または Analyze system に設定されています。	→ 基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照
PROFINET : PLCは停止モードです	→ PLCを起動します。

MFC RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。
Autotuneが実行されています。	→ Autotuneが完了するまで待ちます。
装置の定格運転モードは、 Open-loop control mode 、 Manual set-point value または Analyze system に設定されています。	→ 基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照

MFC büS/CANopen

原因	解決方法
装置はbüSに接続されており、割り当てられたフィールドバスパーティシパントを検索します。	→ 装置が割り当てられたフィールドバスパーティシパントを見つけるまで待ちます。
装置はbüSに接続されており、手動で設定されていますが、アドレスがありません。	→ 装置がアドレスを割り当てるまで最大1分待ちます。
較正プロセスが進行中です。	→ 較正プロセスが完了するのを待ちます。
Autotuneが実行されています。	→ Autotuneが完了するまで待ちます。
装置の定格運転モードは、 Open-loop control mode 、 Manual set-point value または Analyze system に設定されています。	→ 基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照

10.3 製品ステータス表示が黄色に点灯する。

MFMアナログ

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>

MFM 産業用イーサネット

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>
<p>Ethernetプロトコルは変更されています。</p>	<p>→ プロトコルの切り替えが完了するまでお待ちください。最大1分かかることがあります。</p>

MFM RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>

MFM büS/CANopen

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>
<p>他のフィールドバスパーティシパントは同じノードIDを使用します。</p>	<p>→ 各フィールドバスパーティシパントに個別のノードIDを割り当てます。</p>

MFC アナログ

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>
<p>アクチュエータの基準位置が (ほぼ) 100%に達しました。基準値に到達できません。</p>	<p>→ 入口圧力を上げるか、または出口圧力を下げます。</p> <p>→ ライン内の圧力低下が大きすぎる場合は、圧力降下を減らしてください。</p> <p>→ パイプラインに取り付けられているフィルターが汚れている場合は、フィルターを清掃してください。</p>

MFC産業用イーサネット

原因	解決方法
以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。 <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
Ethernetプロトコルは変更されています。	→ プロトコルの切り替えが完了するまでお待ちください。最大1分かかることがあります。
アクチュエータの基準位置が(ほぼ)100%に達しました。基準値に到達できません。	→ 入口圧力を上げるか、または出口圧力を下げます。 → ライン内の圧力低下が大きすぎる場合は、圧力降下を減らしてください。 → パイプラインに取り付けられているフィルターが汚れている場合は、フィルターを清掃してください。

MFC RS-485/Modbus RTU

原因	解決方法
以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。 <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。
アクチュエータの基準位置が(ほぼ)100%に達しました。基準値に到達できません。	→ 入口圧力を上げるか、または出口圧力を下げます。 → ライン内の圧力低下が大きすぎる場合は、圧力降下を減らしてください。 → パイプラインに取り付けられているフィルターが汚れている場合は、フィルターを清掃してください。

MFC büS/CANopen

原因	解決方法
<p>以下の値のいずれかが仕様外です。センサーや装置が損傷するおそれがあります。</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 流体温度 ■ 装置の温度 ■ 供給電圧 	<p>→ 仕様内で装置を運転してください。ステータス表示がまだ黄色に点灯している場合は、装置をBürkertに返送してください。</p>
<p>アクチュエータの基準位置が (ほぼ) 100%に達しました。基準値に到達できません。</p>	<p>→ 入口圧力を上げるか、または出口圧力を下げます。</p> <p>→ ライン内の圧力低下が大きすぎる場合は、圧力降下を減らしてください。</p> <p>→ パイプラインに取り付けられているフィルターが汚れている場合は、フィルターを清掃してください。</p>
<p>他のフィールドバスパーティシパントは同じノードIDを使用します。</p>	<p>→ 各フィールドバスパーティシパントに個別のノードIDを割り当てます。</p>

10.4 製品ステータス表示が青く点灯します。

原因	解決方法
<p>内部メモリのエラー。</p>	<p>→ メンテナンスが必要です、メーカーにお問い合わせください。</p>

10.5 ステータス表示がオフになっています。

原因	解決方法
<p>装置に電圧が供給されていません</p>	<p>→ 装置が正しく配線されていることを確認してください。</p> <p>→ 電源電圧が24 V DCであることを確認してください。</p> <p>→ 電源が正常に動作しているか確認してください。</p>

10.6 製品ステータス表示が定期的にオフになります。

原因	解決方法
電源が断続的に故障し、装置が再起動します。	→ 十分な電力のある電源を使用してください。
接続ケーブルの電圧降下が大きすぎます。	→ ケーブル断面を増やし、ケーブル長さを短くします。

10.7 交換した装置が、交換前の値を適用しません

原因	解決方法
交換した装置の商品番号は、故障した装置の商品番号とは異なります。	→ 故障した装置と同じ商品番号の交換した装置を使用してください。値は同じ商品番号の装置間でのみ転送できます。
メモリカードに欠陥があります。装置はメモリカードに値を書き込むことができませんでした。	→ メモリーカードを交換します。メモリカードを交換してください。▶ 59]を参照してください

10.8 交換した装置が、故障した装置のすべての値を適用するわけではありません

原因	解決方法
交換した装置のデバイス記述は、故障した装置の構造と異なります。欠陥のある装置の既存の値のみを交換した装置に転送できます。	→ ソフトウェア「Bürkertコミュニケーター」を使用して、交換装置の新しい値を構成します。

10.9 質量流量がありません

MFM

原因	解決方法
パイプが大きすぎるか、まだ完全にエア抜きされていません。	→ パイプのエア抜きをします。 → パイプの直径を変更してください。
流量がカットオフ制限を下回っています。	→ カットオフ制限が高すぎる場合は、カットオフ制限の値を減らしてください。カットオフを参照してください

MFC

原因	解決方法
<p>装置は、通常モードではありません（定格運転モード [▶ 52]を参照）。</p> <p>装置は、基準値（MFC）のソース選択 [▶ 55]で説明されている機能の1つで実行されている可能性があります。</p>	<p>→ 装置が基準値（MFC）のソース選択 [▶ 55]で説明されている機能のいずれかで動作しない場合は、他の考えられる原因を確認してください。</p>
<p>パイプが大きすぎるか、まだ完全にエア抜きされていません。</p>	<p>→ パイプのエア抜きをします。</p> <p>→ パイプの直径を変更してください。</p>
<p>流量がカットオフ制限を下回っています。</p>	<p>→ カットオフ制限が高すぎる場合は、カットオフ制限の値を減らしてください。カットオフを参照してください</p>
<p>基準値がゼロ点シャットオフの制限を下回っています。</p>	<p>→ 定格フローの2%よりも大きくなるまで基準値を高くします。</p>

10.10 不安定な測定値

MFM

原因	解決方法
<p>機能接地 (FE) が正しく接続されていません。</p>	<p>→ 機能接地の接続には、できるだけ短い緑/黄色のケーブルを使用してください。また、ケーブルの断面は、少なくとも電源ケーブルの断面に対応している必要があります。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください</p>

MFC

原因	解決方法
<p>機能接地 (FE) が正しく接続されていません。</p>	<p>→ 機能接地の接続には、できるだけ短い緑/黄色のケーブルを使用してください。また、ケーブルの断面は、少なくとも電源ケーブルの断面に対応している必要があります。機能アースを接続する [▶ 45]を参照してください</p>
<p>供給電圧の残留リップルが高すぎます。</p>	<p>→ テクニカルデータ [▶ 21]の技術データに対応している電源電圧を使用してください。</p>

原因	解決方法
装置は、ポンプなどによる不安定な圧力供給による不規則性を補正する必要があります。	<ul style="list-style-type: none"> → 装置の上流側に適切な圧力コントローラーを取り付けます。 → 圧力変動を吸収するために緩衝タンクを取り付けます。
コントローラが不安定です。	<ul style="list-style-type: none"> → Autotune機能を実行して、製品を動作条件に適合させます。 制御パラメータの最適化 (MFC) [▶ 54]を参照してください

10.11 基準値は0%ですが、流体はまだ流れています。

MFC アナログ

装置の定格運転モードはOpen-loop control modeに設定されており、デジタル入力がアクチュエータを開くトリガーとなるため、アクチュエータは開いています。	<ul style="list-style-type: none"> → MFCを通常モードに設定します。通常の運転モード (MFC)と基準値 (MFC) のソース選択 [▶ 55]を参照してください。またはデジタル入力の機能を確認します。デジタル入力を参照してください
動作圧力が制御バルブのシール圧を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げます。 → 欠陥を修正するために装置をメーカーに返送してください。
接続されているアクチュエータは比例バルブであり、動作圧力は比例バルブのシール圧を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げてください。 → 欠陥を排除するために装置をメーカーに返送してください。

MFC産業用イーサネット

動作圧力が制御バルブのシール圧を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げます。 → 欠陥を修正するために装置をメーカーに返送してください。
接続されているアクチュエータは比例バルブであり、動作圧力は比例バルブのシール圧を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げてください。 → 欠陥を排除するために装置をメーカーに返送してください。

MFC büS/CANopen

接続されているアクチュエータは比例バルブであり、動作圧力は比例バルブのシール圧を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げてください。 → 欠陥を排除するために装置をメーカーに返送してください。
--	--

MFC RS-485/Modbus RTU

動作圧力が制御バルブのシール圧力を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げます。 → 欠陥を修正するために装置をメーカーに返送してください。
接続されているアクチュエータは比例バルブであり、動作圧力は比例バルブのシール圧力を上回っています。	<ul style="list-style-type: none"> → 動作圧力を下げてください。 → 欠陥を排除するために装置をメーカーに返送してください。

10.12 0%の基準値で、質量流量はありませんが、ゼロ以外の質量流量が測定される

MFC

原因	解決方法
装置の設置位置が正しくありません。	<ul style="list-style-type: none"> → 流体接続 [▶ 29]で推奨されているように装置を取り付けます → Autotune機能を実行して、装置を動作条件に適合させます。 → ゼロ点調整の説明に従ってゼロ点調整を実行します。
較正時のものとは異なる動作流体が使用されます。	<ul style="list-style-type: none"> → 指定された動作流体を使用するか、新しい動作流体での較正のためにメーカーに装置を送付してください。

10.13 基準値に達していない

MFC

原因	解決方法
メッシュフィルターが目詰まりしています。	<ul style="list-style-type: none"> → メッシュフィルターを清掃または交換してください。 → Autotune機能を実行して、製品を動作条件に適合させます。
予圧が低すぎます。	<ul style="list-style-type: none"> → 予圧を較正圧力のレベルまで上げます。 → パイプの直径と長さが一致していることを確認してください。
背圧が高すぎます。	<ul style="list-style-type: none"> → パイプの直径と長さが一致していることを確認してください。 → 装置の後ろにある流体接続パイプが汚れている場合は、それらをクリーニングしてください。

10.14 ネットワークステータス表示

LED表示	意味	処置
Link/Act LED (緑) が素早く点滅	上位プロトコル層に接続されています。	-
Link/Act LED (緑) がゆっくり点滅 (再起動直後)	プロトコル層への接続を検索中です。	-
Link/Act LED (緑) がゆっくり点滅 (再起動後20秒)	上位プロトコル層に接続されていません。	→ ケーブルを確認してください。
Link/Act LED (緑) が点灯しません。	ネットワークに接続されていません。	→ ケーブルを確認してください。
Link LED (黄) が点灯	ネットワークに接続されています。	-
Link LED (黄) が点灯しません	ネットワークに接続されていません。	→ ケーブルを確認してください。

表 21: LED表示の意味

11 スペアパーツ、アクセサリ



注意！

誤った部品による物的損害および負傷の危険。

不適切なアクセサリやスペアパーツは、人身事故、装置およびその周辺に損傷を与える可能性があります。

→ Bürkertのオリジナルアクセサリとオリジナルスペアパーツのみを使用してください。



ご不明な点がございましたら、Bürkert社営業所にお問い合わせください。

11.1 電気アクセサリ

→ その他のアクセサリについては、データシートを参照してください。

büS-/CANopenタイプ

位置	商品番号
USB-büSインターフェース (電源を含む)	772 426
büSケーブル、50 m	772 413
büSケーブル、100 m	772 414
チューブコネクタ 4ピン	565 876
チューブコネクタ 4ピン、内蔵型終端抵抗 (120 Ω) 付き	566 066
メモリーカード	ご要望に応じて

産業用イーサネットタイプ

位置	商品番号
USB-büSインターフェース、電源なし	772 551
メモリーカード	ご要望に応じて

アナログタイプ

位置	商品番号
USB-büSインターフェース、電源なし	772 551
メモリーカード	ご要望に応じて

位置	商品番号
D-Sub-DE-9 ソケット、5 mケーブル付き、絶縁端部付き	580 882
D-Sub-DE-9 ソケット、10 mケーブル付き、絶縁端部付き	580 883

MFC RS-485/Modbus RTU

位置	商品番号
USB-büSインターフェース、電源なし	772 551
メモリーカード	ご要望に応じて
D-Sub-DE-9 ソケット、5 mケーブル付き、絶縁端部付き	580 882
D-Sub-DE-9 ソケット、10 mケーブル付き、絶縁端部付き	580 883

11.2 G内ねじ接続部付き装置用クランプリング接続

装置のネジ接続プレートはDIN ISO 228/1規格に準拠しています。装置にパイプ接続が付属していない場合は、装置のライン接続部に適合するパイプ接続を選択してください。また、ライン接続部とパイプ径に応じてシールも注文します。

DIN ISO 228/1に準拠した装置のめねじ接続	パイプの直径	商品番号	
		ステンレス鋼クランプリング接続	シーリング (1個)
G 1/4	6 mm	901538	901575 (銅)
G 1/4	8 mm	901540	
G 1/4	1/4"	901551	901579 (ゴム鋼)
G 1/4	3/8"	901553	

表 22: ステンレス鋼のクランプリング接続および関連するシーリング

11.3 メッシュフィルター

項目	商品番号
ステンレス製メッシュフィルター、メッシュサイズ	ご要望に応じて

表 23: メッシュフィルター

11.4 追加のソフトウェア

Bürkertコミュニケーター

country.burkert.comからダウンロード

表 24: 文書とソフトウェア

12 取り外し

12.1 分解

- システム内の流体圧力を下げます。
- 装置を中性流体（窒素など）で洗い流します。
- システム内の洗浄流体の圧力を低減します。
- 製品の電源を切ります。
- 電気配線を取り外します。
- 流体接続を外します。
- 装置を取り外します。

13 ロジスティクス

13.1 輸送、保管

- 装置をほこりや湿気から保護し、オリジナル梱包材を使用して輸送および保管してください。
- 紫外線や直射日光を避けてください。
- 保護キャップで接続部を損傷から保護します。
- 許容保管温度を遵守してください。
- ケーブル、プラグ、外部フィルターおよび設置材料を取り外します。
- 汚染された装置を洗浄し、エア抜きします。

13.2 返品



有効な汚染申告がない限り、装置の作業や検査は行われません。

- Bürkertに装置を返送するには、Bürkertの営業所にお問い合わせください。返品認証番号が必要です。

13.3 廃棄処分

環境に配慮した廃棄処分



- 廃棄処分と環境に関する国内規制を遵守してください。
- 電気・電子機器は分別収集し、分別して処分してください。

詳しい情報は、country.burkert.comをご覧ください